

3. Matrices ortogonales.

Definición. Una matriz simétrica $A \in Mat_{n \times n}(\mathbb{R})$ es una **matriz ortogonal** si AA^t es I_n .

Es fácil demostrar que

Proposición 3.1. *Sea $A \in Mat_{n \times n}(\mathbb{R})$ una matriz ortogonal. Entonces, A es invertible y su determinante es ± 1 .*

Tenemos una propiedad que nos indica como es la matriz de cambio de base entre dos bases ortonormales:

Teorema 3.2. *Sea E un espacio euclídeo de dimensión n , $\mathfrak{B} = \{u_1, \dots, u_n\}$ una base ortonormal y $\mathfrak{B}' = \{u'_1, \dots, u'_n\}$ una base. Entonces, \mathfrak{B}' es ortonormal si y sólo si $M_{\mathfrak{B}, \mathfrak{B}'}$ es ortogonal.*