

Introducción a la Teoría de Códigos

M.A. García, L. Martínez, T. Ramírez

Facultad de Ciencia y Tecnología. UPV/EHU

Resumen Teórico

Apartado 3 del Tema 3:

Matriz de control de un código lineal. Código dual de un código lineal

Mayo de 2017

3 Matriz de control de un código lineal. Código dual de un código lineal

En el espacio vectorial \mathbb{F}_q^n disponemos del producto escalar siguiente:

$$\forall \mathbf{x} = x_1 \dots x_n, \mathbf{y} = y_1 \dots y_n \in \mathbb{F}_q^n, \mathbf{x} \cdot \mathbf{y} = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

y dado $C \subseteq \mathbb{F}_q^n$ un (n, k) -código lineal sobre \mathbb{F}_q , definimos

$$C^\perp = \{\mathbf{x} \in \mathbb{F}_q^n \mid \mathbf{x} \cdot \mathbf{y} = 0, \forall \mathbf{y} \in C\}.$$

Empleando las propiedades de los subespacios vectoriales, se demuestra:

Proposición 3.1 Si $C \subseteq \mathbb{F}_q^n$ es un (n, k) -código lineal, entonces C^\perp es un código lineal de \mathbb{F}_q^n .

Si $C \subseteq \mathbb{F}_q^n$ es un (n, k) -código lineal, entonces a C^\perp se le conoce como el **código dual** de C . Se pueden caracterizar de forma sencilla los elementos de C^\perp , si conocemos una matriz generadora de C . En efecto, se puede demostrar el siguiente lema

Lema 3.2 Sea $C \subseteq \mathbb{F}_q^n$ un (n, k) -código lineal con matriz generadora G y C^\perp su código dual. Entonces, $\mathbf{x} \in C^\perp$ si y sólo si $\mathbf{x}G^t = 0$.

Esta caracterización de los elementos del código dual nos va a servir para calcular la dimensión de C^\perp :

Proposición 3.3 Si $C \subseteq \mathbb{F}_q^n$ es un (n, k) -código lineal, entonces C^\perp es un código lineal de dimensión $n - k$.

En resumen, si $C \subseteq \mathbb{F}_q^n$ es un (n, k) -código lineal, sabemos que C^\perp es otro código lineal de longitud n y dimensión $n - k$. Por otro lado, C^\perp admite una matriz generadora $H \in \text{Mat}_{(n-k) \times n}(\mathbb{F}_q)$, por ser C^\perp un código lineal. A esta matriz H , generadora de C^\perp , se le llama **matriz de control (de paridad)** de C .

Además, de la definición y de las propiedades del código dual, se deduce que si C es un (n, k) -código lineal y C^\perp su código dual, entonces $(C^\perp)^\perp = C$. Entonces, si H es la matriz de control de C , podemos caracterizar C , vía H , de la siguiente manera:

$$C = \{\mathbf{z} \in \mathbb{F}_q^n \mid \mathbf{z}H^t = 0\}.$$

Por otro lado, también se cumple que si G y H son matrices generadoras y de control de un (n, k) -código lineal, entonces $GH^t = 0$.

Esta última propiedad nos servirá para localizar una matriz de control cuando la matriz generadora de un código lineal está dada en forma estándar, tal y como enunciamos en el siguiente resultado:

Proposición 3.4 *Sea $C \subseteq \mathbb{F}_q^n$ un (n, k) -código lineal con matriz generadora $G = (I_k | B)$. Entonces, una matriz de control para C es $H = (-B^t | I_{n-k})$.*

Ejemplo Consideremos el código $C = \{(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{F}_q^n \mid x_1 + \dots + x_n = 0\}$, que es un $(n, n-1)$ -código lineal sobre \mathbb{F}_q . Si tomamos el conjunto

$$\{(1, 0, 0, \dots, 0, 0, -1), (0, 1, 0, \dots, 0, 0, -1), \dots, (0, 0, 0, \dots, 0, 1, -1)\},$$

resulta que es una base de C , por lo que la matriz

$$G = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & -1 \\ 0 & 1 & \dots & 0 & -1 \\ & & \ddots & & \\ 0 & 0 & \dots & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

es una matriz generadora de C que además está dada en forma estándar. Entonces, si aplicamos la Proposición 3.4, la matriz de control de C será

$$H = (1 \ 1 \ \dots \ 1 \ 1).$$

Esto implica que C^\perp va a ser de dimensión 1 y, obviamente, la condición que debe cumplir un elemento (x_1, \dots, x_n) de \mathbb{F}_q^n para estar en C es

$$(x_1, \dots, x_n)H^t = 0 \Rightarrow x_1 + \dots + x_n = 0.$$

Finalmente, la matriz de control de un (n, k) -código lineal también nos sirve para determinar la distancia mínima de un código lineal:

Proposición 3.5 *Sea $C \subseteq \mathbb{F}_q^n$ un (n, k) -código lineal con matriz de control H . Entonces, la distancia mínima de C es d si y, solo si, cualesquiera $d-1$ columnas de H son linealmente independientes y existen d columnas de H linealmente dependientes*

De la proposición anterior podemos deducir que el rango de H es al menos $d-1$. Luego si $C \subseteq \mathbb{F}_q^n$ un (n, k) -código lineal con distancia mínima d , se tiene la siguiente desigualdad, conocida como **Cota de Singleton**:

$$d - 1 \leq \text{rg}(H) = n - k \Rightarrow d \leq n - k + 1.$$

Ejemplo Si consideremos el código $C = \{(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{F}_q^n \mid x_1 + \dots + x_n = 0\}$, que es un $(n, n-1)$ -código lineal sobre \mathbb{F}_q , sabemos que $H = (1 \ 1 \ \dots \ 1 \ 1)$ es una matriz de control de C , luego por la Proposición 3.5 deducimos que la distancia mínima de C es 2. Observamos que en este caso se da la igualdad en la Cota de Singleton.