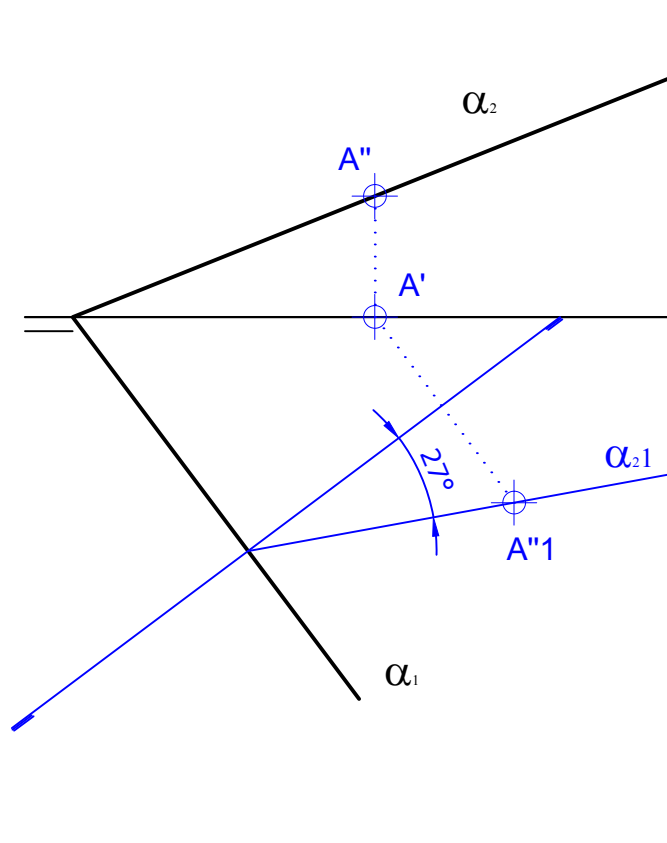


1 ARIKETA

Kalkulatu $\alpha: 4x + 3y + 10z = 32$ eta $\beta: z = 0$ planoek osatzen duten angelua.

Aurki ezazu α planoak eta PH-k osatzen duten angelua.



Ariketa hau plano-aldaketa baten bidez ebatzi da, planoak bertikalarekiko proiektatzaile jarritz.

1 ARIKETA

Kalkulatu $\alpha: 4x + 3y + 10z = 32$ eta $\beta: z = 0$ planoek osatzen duten angelua.

Ebazpidea:

Planoen bektore normalak hauek dira: $\vec{n}_\alpha = (4, 3, 10)$ eta $\vec{n}_\beta = (0, 0, 1)$. Bi planoek osatzen duten angelua ondoko adierazpenaren bidez emana dator:

$$\theta = \arccos\left(\frac{|\vec{n}_\alpha \cdot \vec{n}_\beta|}{|\vec{n}_\alpha| |\vec{n}_\beta|}\right) \Rightarrow \theta = \arccos\left(\frac{|4 \cdot 0 + 3 \cdot 0 + 10 \cdot 1|}{\sqrt{4^2 + 3^2 + 10^2} \cdot \sqrt{0^2 + 0^2 + 1^2}}\right) = \arccos\left(\frac{2}{\sqrt{5}}\right)$$

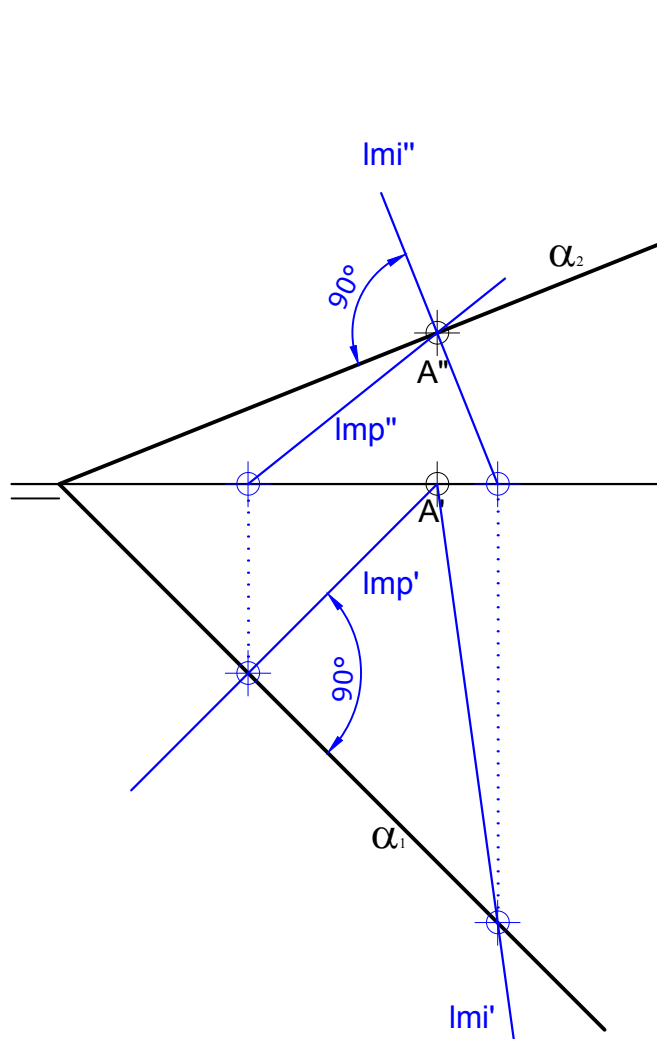
$$\theta = 26,5650^\circ$$



2 ARIKETA

Kalkulatu $\alpha: 2x + 2y + 5z = 16$ planoaren malda handieneko eta inklinazio handieneko zuzenak $A(3,0,2)$ puntuan.

Marraz itzazu A puntutik α planoaren Malda Handieneko Lerroa (mhl) eta Inklinazio Handieneko Lerroa (ihl).



2 ARIKETA

Kalkulatu $\alpha: 2x + 2y + 5z = 16$ planoaren malda handieneko eta inklinazio handieneko zuzenak $A(3,0,2)$ puntuan.

Ebazpidea:

α planoaren A puntuko malda handieneko zuzena kalkulatzeko ondoko pausoak jarraitzen dira:

- α planoaren eta XOY planoaren arteko r ebakidura zuzena kalkulatu:

$$r: \begin{cases} 2x + 2y + 5z = 16 \\ z = 0 \end{cases}$$

- A puntutik pasatuz r zuzenarekiko elkarzuta den π plano kalkulatuz:

Bila gabiltzan plano r zuzenarekiko elkarzuta bada, planoaren bektore normala r zuzenaren norabide bektorearekiko paraleloa izango da. r zuzenaren norabide-bektorea kalkulatu dugu:

$$\vec{v}_r = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 2 & 2 & 5 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 2\vec{i} - 2\vec{j} = (2, -2, 0)$$

Jarraian bektore normalizat $\vec{n}_\pi = (2, -2, 0)$ bektorea duen eta $A = (3, 0, 2)$ puntutik igarotzen den π plano kalkulatuko dugu:

$$\pi: 2(x-3) - 2(y-0) + 0(z-2) = 0 \Rightarrow \pi: x - y - 3 = 0$$

- Malda handieneko zuzena α eta π planoen ebakidura da:

$$\begin{cases} 2x + 2y + 5z = 16 \\ x - y = 3 \end{cases}$$

α planoaren A puntuko inklinazio handieneko zuzena kalkulatzeko pausoak antzekoak dira, bakarrik lehenengo pausoa da ezberdina:

- α planoaren eta XOZ planoaren arteko s ebakidura zuzena kalkulatu:

$$s: \begin{cases} 2x + 2y + 5z = 16 \\ y = 0 \end{cases}$$



2 ARIKETA

- A puntutik pasatuz s zuzenarekiko elkarzuta den β planoak kalkulatu:

Bila gabiltzan planoak s zuzenarekiko elkarzuta bada, planoaren bektore normalak s zuzenaren norabide bektorearekiko paraleloa izango da. s zuzenaren norabide bektorea kalkulatu dugu:

$$\vec{v}_s = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 2 & 2 & 5 \\ 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} = -5\vec{i} + 2\vec{k} = (-5, 0, 2)$$

Jarraian bektore normalizat $\vec{n}_\beta = (-5, 0, 2)$ bektorea duen eta $A = (3, 0, 2)$ puntutik igarotzen den β planoak kalkulatu dugu:

$$\beta: -5(x-3) + 0(y-0) + 2(z-2) \Rightarrow \beta: 5x - 2y - 11 = 0$$

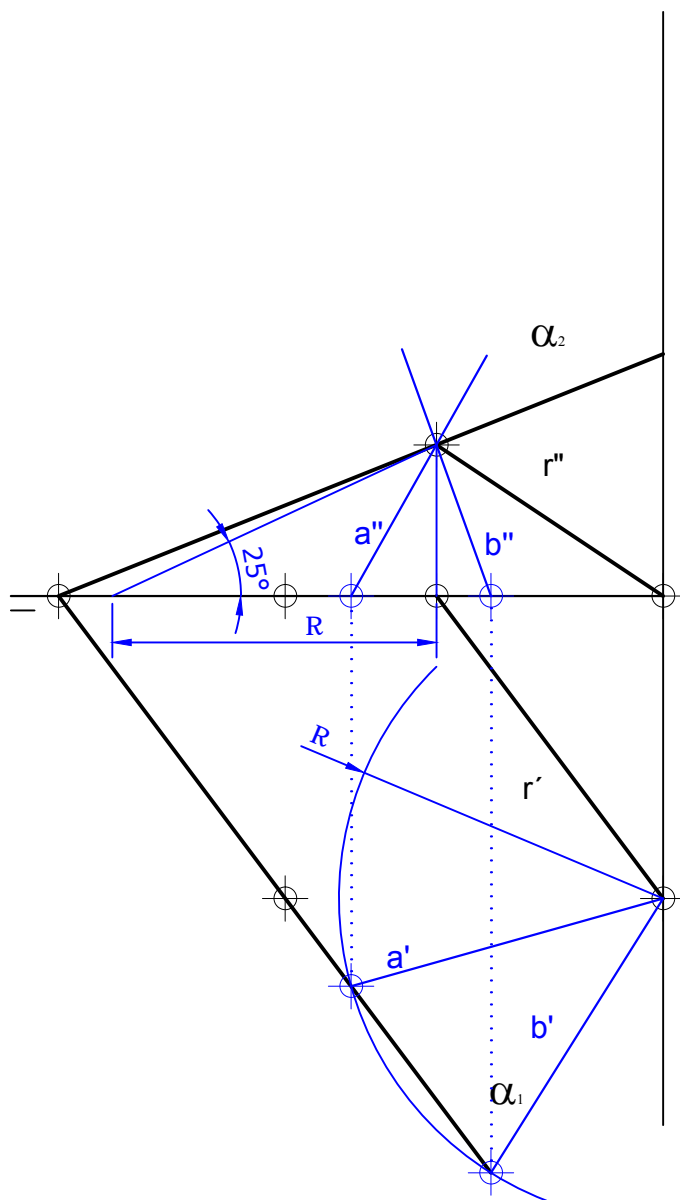
- Inklinaziorik handieneko zuzena α eta β planoen ebakidura da:

$$\begin{cases} 2x + 2y + 5z = 16 \\ 5x - 2y = 11 \end{cases}$$

3 ARIKETA

Kalkulatu $r: \frac{x}{3} = \frac{y-4}{-4} = \frac{z}{2}$ zuzena ebakitzen duten, $(8,0,0)$, $(3,0,2)$ eta $(5,4,0)$ puntuetatik pasatzen den planoan dauden eta XOY planoarekin 25° -tako angelua osatzen duten zuzenak.

Marraz itzazu r zuzena mozten duten zuzenak, α planoan daudenak eta PH-rekin 25° osatzen dutenak.



3 ARIKETA

Kalkulatu $r: \frac{x}{3} = \frac{y-4}{-4} = \frac{z}{2}$ zuzena ebakitzen duten, $(8,0,0)$, $(3,0,2)$ eta $(5,4,0)$ puntuetatik pasatzen den planoan dauden eta XOY planoarekin 25° -tako angelua osatzen duten zuzenak.

Ebazpidea:

$(8,0,0)$, $(3,0,2)$ eta $(5,4,0)$ puntuetatik pasatzen den π planoak kalkulatu dugu. Horretarako bi bektore ez paralelo behar dira. Adibidez, honako bektoreak kontsideratuko ditugu:

$$\overline{AB} = (3,0,2) - (8,0,0) = (-5,0,2)$$

$$\overline{BC} = (5,4,0) - (3,0,2) = (2,4,-2)$$

π planoaren ondoko ekuazioaren bidez emana dator:

$$\begin{vmatrix} x-8 & -5 & 2 \\ y & 0 & 4 \\ z & 2 & -2 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow \pi: 4x + 3y + 10z - 32 = 0$$

r zuzena ebakitzen π planoan dagoen eta XOY planoarekin 25° -tako angelua osatzen duen zuzena aurkitu behar da. XOY planoak $z=0$ ekuazioa dauka, bere bektore normala $\vec{n} = (0,0,1)$ izanik.

Izan bedi $\vec{v}_s = (a,b,c)$ bila gabiltzan zuzenaren norabide-bektorea eta $\vec{n}_\pi = (4,3,10)$ π planoaren bektore normala. Bila gabiltzan zuzena π planoan dagoenez, $\vec{v}_s \perp \vec{n}_\pi$:

$$\vec{v}_s \perp \vec{n}_\pi \Rightarrow \vec{v}_s \cdot \vec{n}_\pi = 0 \Rightarrow 4a + 3b + 10c = 0 \Rightarrow c = -\frac{4a+3b}{10}$$

Beraz, bila gabiltzan zuzenaren norabide-bektorea $\vec{v}_s = \left(a, b, -\frac{4a+3b}{10}\right)$ da.

Beste alde batetik, bila gabiltzan zuzenak eta planoak 25° -tako angelua osatzen dute:

$$\sin \alpha = \frac{|\vec{v}_s \cdot \vec{n}|}{|\vec{v}_s| |\vec{n}|} \Rightarrow \sin 25^\circ = \frac{\left| -\frac{4a+3b}{10} \right|}{\sqrt{a^2 + b^2 + \left(\frac{4a+3b}{10}\right)^2}} \Rightarrow 0,42 = \frac{\left| -\frac{4a+3b}{10} \right|}{\sqrt{a^2 + b^2 + \left(\frac{4a+3b}{10}\right)^2}} \Rightarrow$$

$$0,42^2 = \frac{\left(\frac{4a+3b}{10}\right)^2}{a^2 + b^2 + \left(\frac{4a+3b}{10}\right)^2} \Rightarrow 0,1764 \left(a^2 + b^2 + \left(\frac{4a+3b}{10}\right)^2 \right) = \left(\frac{4a+3b}{10}\right)^2 \Rightarrow$$

$$0,1764(100a^2 + 100b^2 + (4a+3b)^2) = (4a+3b)^2 \Rightarrow$$

$$3,8224a^2 - 19,7666ab + 9,587b^2 = 0 \Rightarrow$$

$$a = \frac{19,7666b \pm \sqrt{(19,7666b)^2 - 4 \cdot 3,8224 \cdot 9,587b^2}}{2 \cdot 3,8224} \Rightarrow a = \begin{cases} 0,5418b \\ 4,6292b \end{cases}$$

3 ARIKETA

Beraz, eskatutako baldintzak betetzen dituzten bi zuzen daude. Beraien norabide bektoreak $\vec{v}_{s1} = \left(0,5418b, b, -\frac{4 \cdot 0,5418b + 3b}{10}\right)$ eta $\vec{v}_{s2} = \left(4,6292b, b, -\frac{4 \cdot 4,6292b + 3b}{10}\right)$ dira.

Gainera, bila gabiltzan zuzenak r zuzena ebaki behar du. Beraz, zuzena guztiz definituta gera dadin ezinbestekoa da beraien arteko ebaki-puntua kalkulatzeko. Bila gabiltzan zuzenaren eta r zuzenaren arteko ebaki-puntua, r zuzenaren eta π planoaren arteko ebaki-puntua da. r zuzeneko puntu orokor batek $P(3\lambda, 4-4\lambda, 2\lambda)$ forma dauka. r zuzenaren eta π planoaren arteko ebaki-puntua kalkulatu dugu:

$$4 \cdot 3\lambda + 3 \cdot (4 - 4\lambda) + 10 \cdot 2\lambda - 32 = 0 \Rightarrow 20\lambda - 20 = 0 \Rightarrow \lambda = 1$$

Ebaki-puntua $Q(3, 0, 2)$ da.

Eta bila gabiltzan zuzenak honakoak dira:

$$s1: \begin{cases} x = 3 + 0,5418\lambda \\ y = \lambda \\ z = 2 - 0,51672\lambda \end{cases} \quad \text{eta} \quad s2: \begin{cases} x = 3 + 4,6292\lambda \\ y = \lambda \\ z = 2 - 2,1516\lambda \end{cases}$$

