



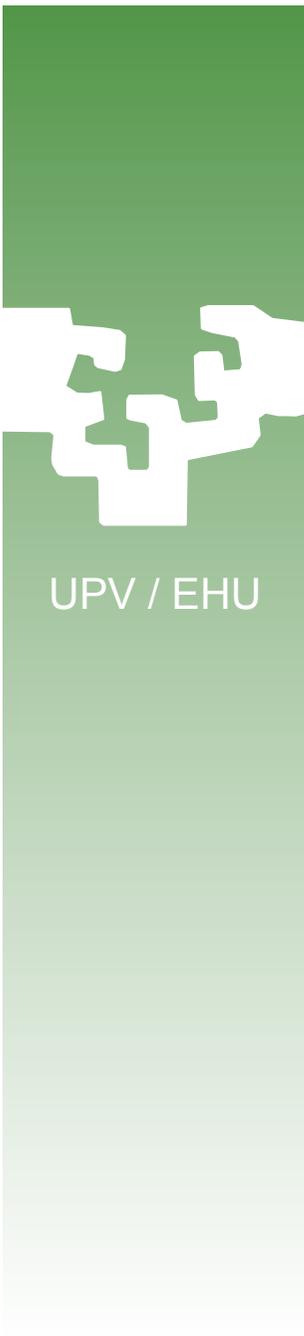
Programación Concurrente en Linux

Historia de un programa

Contenido

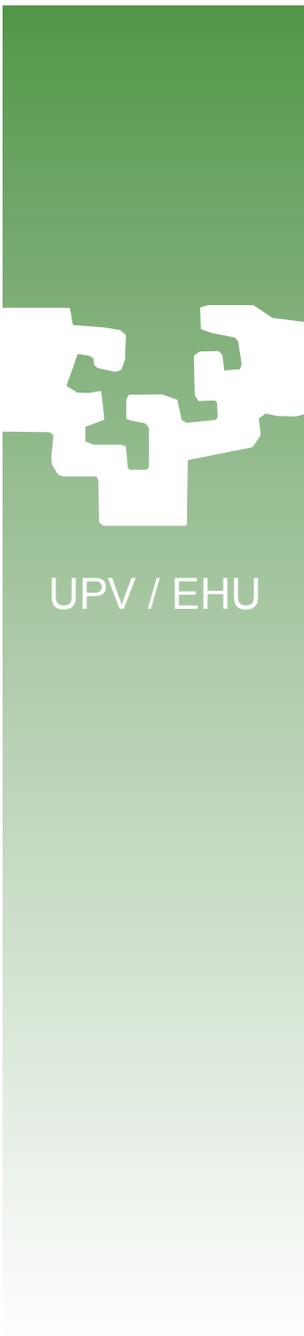
UPV / EHU

1. Compilación y montaje de un programa
2. Resolución de las direcciones del programa
3. Gestión de la carga de programas en memoria



UPV / EHU

1. Compilación y montaje de un programa



UPV / EHU

Del código fuente a la memoria

- Un compilador como *gcc* lleva a cabo varios pasos:
 1. Preproceso: resuelve definiciones y macros (*#define*) e incluye las bibliotecas fuente (*#include*).
 2. Compilación propiamente dicha: genera módulos objetos. Puede hacerse por separado.
 3. Montaje de los diferentes módulos: genera el fichero ejecutable.
- La carga del programa ejecutable en memoria se hace normalmente cuando se va a ejecutar (por ejemplo desde el *shell* en Linux).

Módulos fuente

UPV / EHU

mi_proyecto.c

```
#include <stdio.h>
#include "funciones.h"

struct mi_struct v;

main()
{
    int i;
    ...
}
```

funciones.h

```
struct mi_struct;
f();
...
```

funciones.c

```
#include "funciones.h"

f()
{
    struct mi_struct *p;
    ...
}
...
```

Módulos fuente

UPV / EHU

/usr/include/stdio.h

```
printf();  
scanf();  
...
```

Bibliotecas fuente

mi_proyecto.c

```
#include <stdio.h>  
#include "funciones.h"  
  
struct mi_struct v;  
  
main()  
{  
    int i;  
    ...  
}
```

funciones.h

```
struct mi_struct;  
f();  
...
```

funciones.c

```
#include "funciones.h"  
  
f()  
{  
    struct mi_struct *p;  
    ...  
}  
...
```

1. Preproceso

```
gcc -o mi_proyecto mi_proyecto.c funciones.c  
(Paso 1: preproceso)
```

/usr/include/stdio.h

```
printf();  
scanf();  
...
```

Bibliotecas fuente

mi_proyecto.c

```
#include <stdio.h>  
#include "funciones.h"  
  
struct mi_struct v;  
  
main()  
{  
    int i;  
    ...  
}
```

funciones.h

```
struct mi_struct;  
f();  
...
```

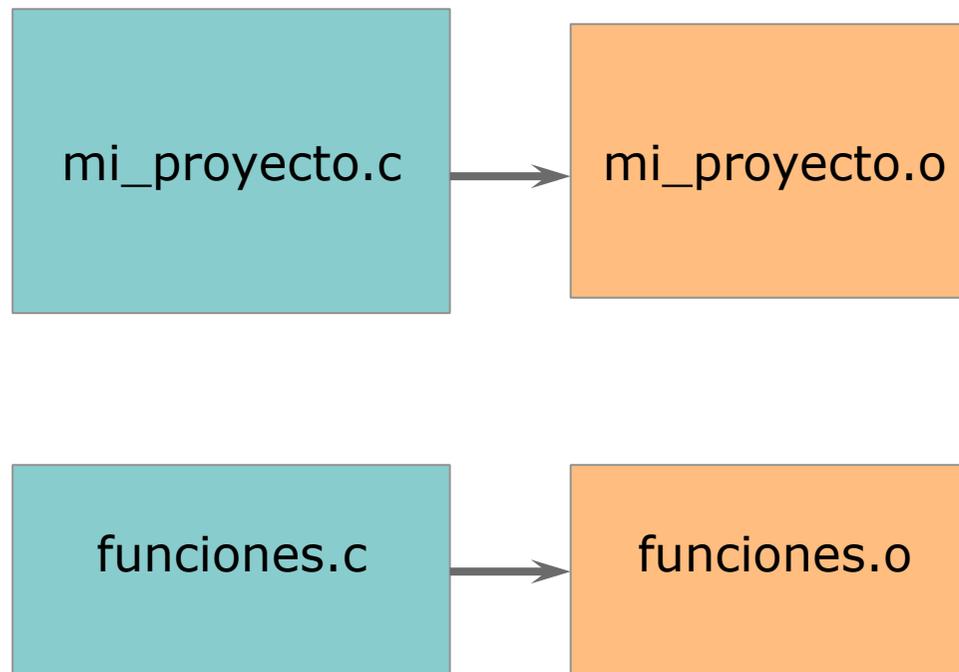
funciones.c

```
#include "funciones.h"  
  
f()  
{  
    struct mi_struct *p;  
    ...  
}  
...
```

2. Compilación y módulos objeto

```
gcc -o mi_proyecto mi_proyecto.c funciones.c
```

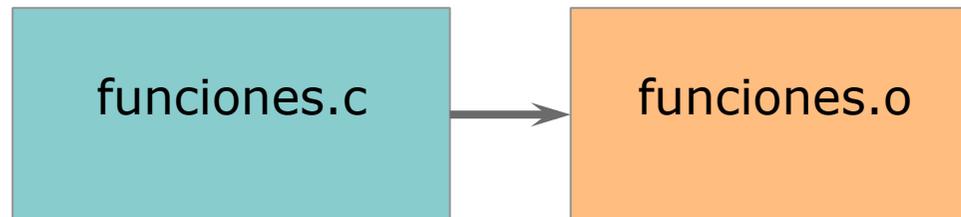
(Paso 2: compilación)



UPV / EHU

Alternativa: compilación separada

UPV / EHU

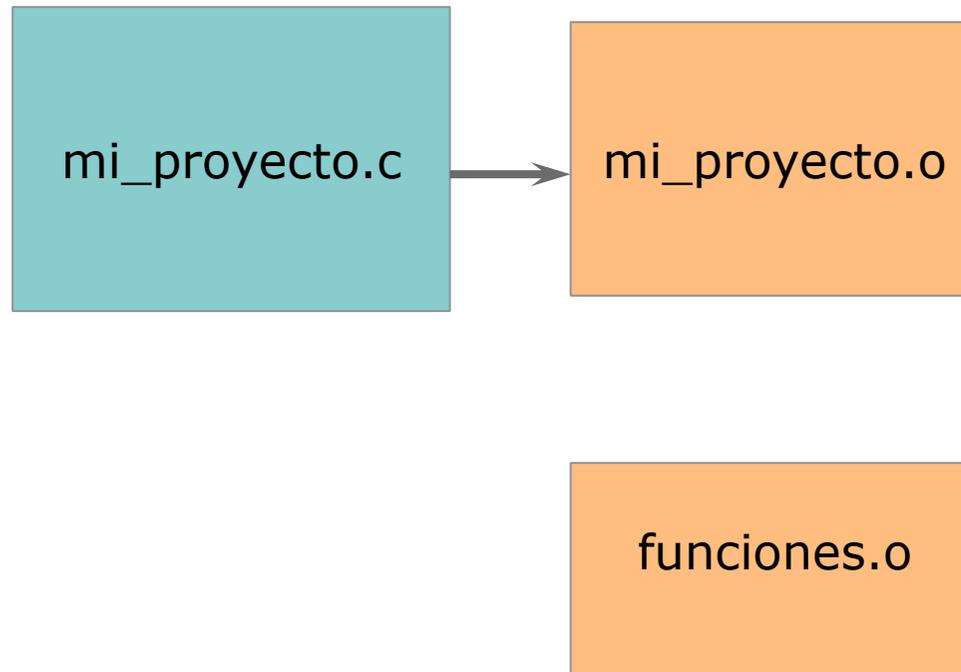


```
gcc -c funciones.c  
(Paso 2a)
```

Alternativa: compilación separada

```
gcc -o mi_proyecto mi_proyecto.c funciones.o
```

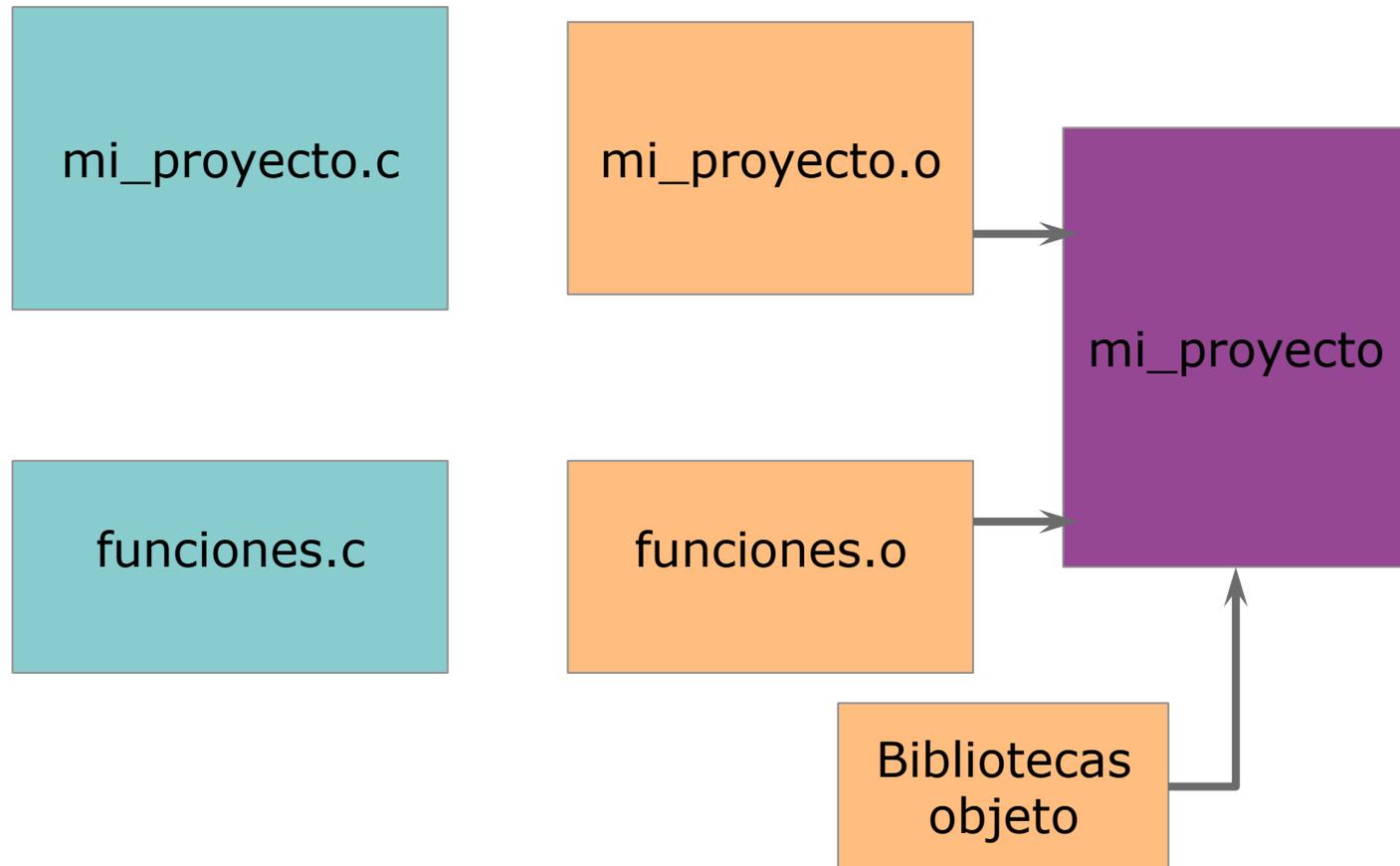
(Paso 2b)



3. Montaje de los módulos en el ejecutable

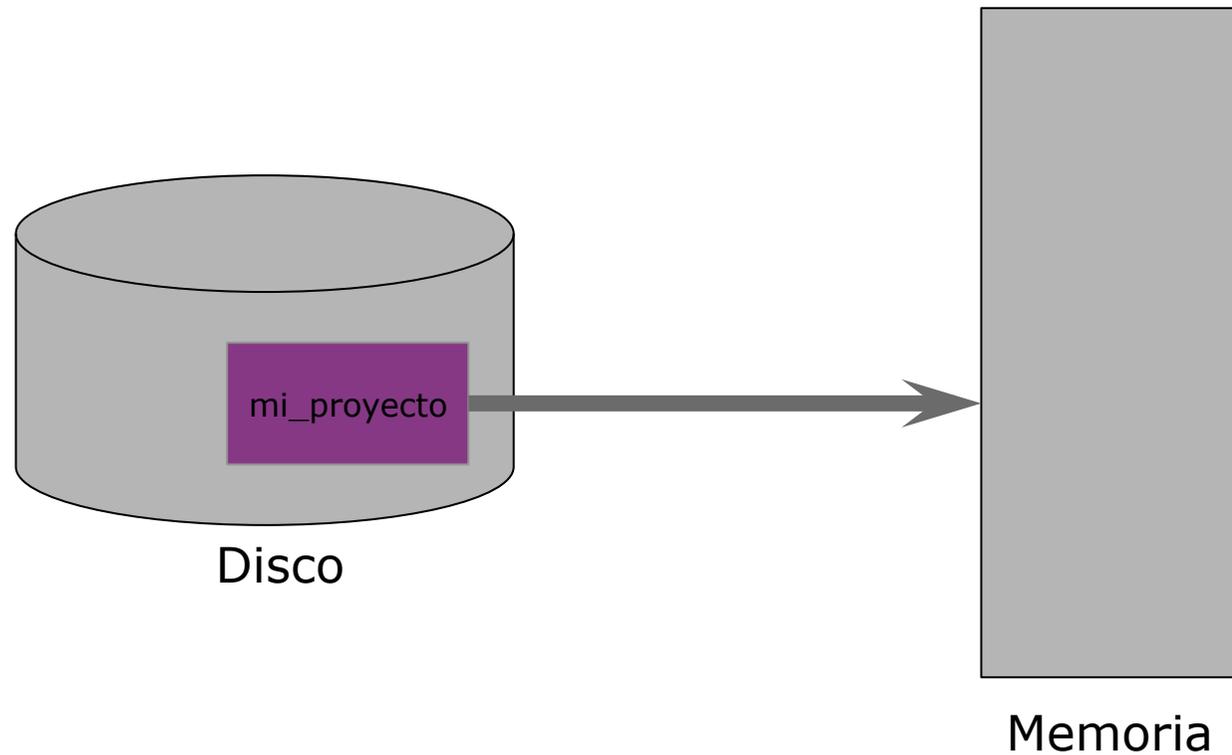
```
gcc -o mi_proyecto mi_proyecto.c funciones.c
```

(Paso 3: montaje)



Ejecutable en el disco (listo para cargar)

`./mi_proyecto`



UPV / EHU



UPV / EHU

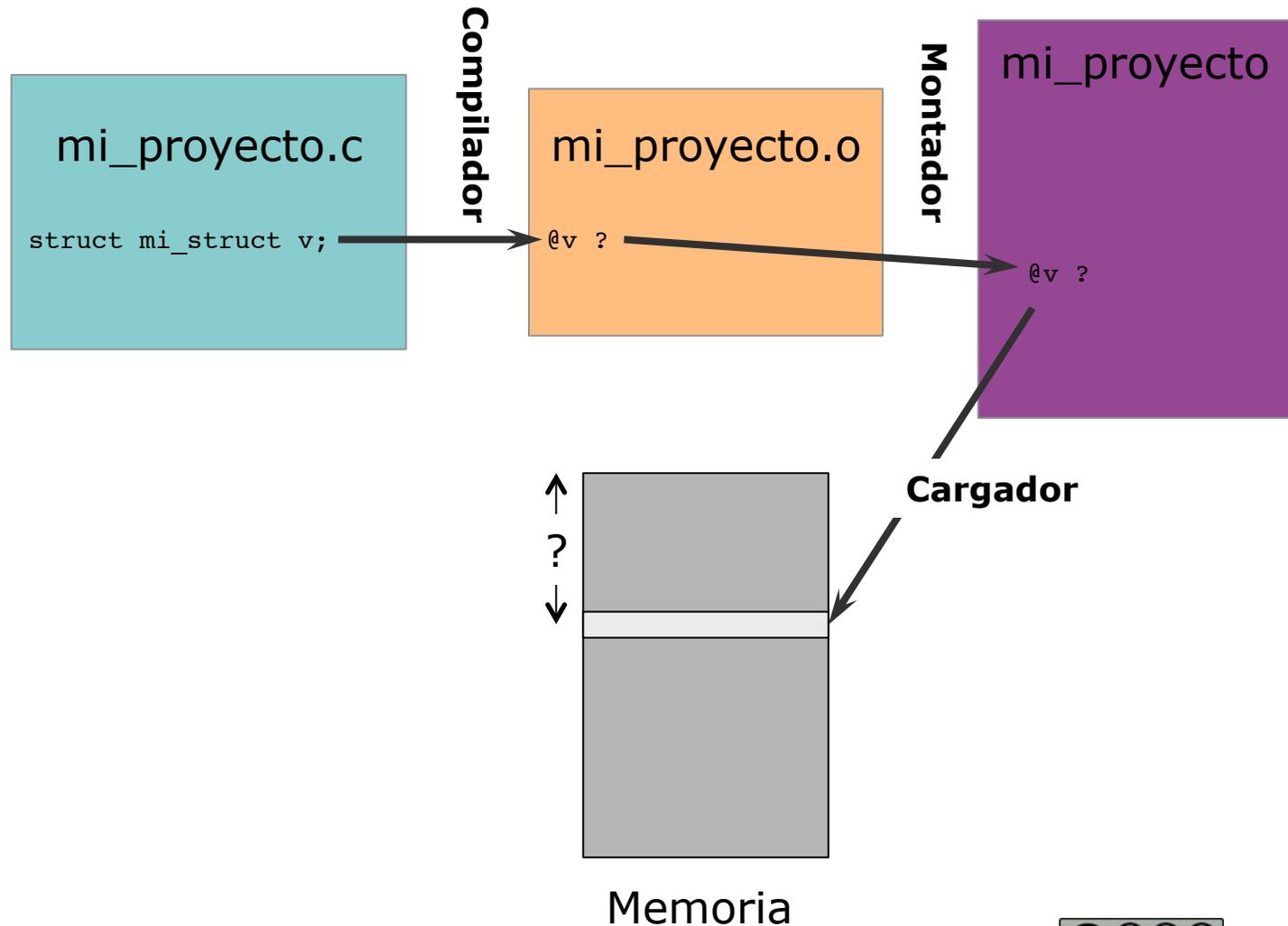
2. Resolución de las direcciones del programa

Resolución de direcciones

- ¿En qué direcciones de memoria se cargará el programa?
 - ¿Quién asigna (*resuelve*) esas direcciones?
 - ¿el compilador?
 - ¿el montador?
 - ¿el cargador?
 - ¿?

UPV / EHU

Quién resuelve las direcciones



Quién resuelve las direcciones

- Si el compilador...
 - X No puede haber compilación separada.
 - X El programa siempre se cargará en el mismo sitio: difícilmente puede haber más de un programa en memoria.
- Si el montador...
 - ✓ Puede haber compilación separada.
 - X El programa siempre se cargará en el mismo sitio: difícilmente puede haber más de un programa en memoria.
- Si el cargador...
 - ✓ Puede haber compilación separada.
 - ✓ El programa se carga en un sitio libre: puede haber más de un programa en memoria.
 - Se habla entonces de *reubicación dinámica*

Reubicación dinámica

- La resolución de direcciones ha de hacerse al cargar el programa (o después...).
- Todas las direcciones del programa serán relativas a un *Registro Base*.
- El cargador busca una dirección de carga y asigna un valor al Registro Base.
- El sistema operativo debe gestionar el estado de la memoria para decidir dónde carga el programa.

Resolución de direcciones

Resumen

- Las direcciones que genera un programa son *direcciones lógicas* dentro del programa:
 - La primera dirección del programa es la cero.
- Cuando el programa está cargado en memoria ocupa *direcciones físicas*
 - Hay una correspondencia (@lógica, @física)
Ejemplo: @física = $R_{base} + @lógica$
- En reubicación dinámica esta *traducción* se realiza en el momento de acceder a memoria.



UPV / EHU

3. Gestión de la carga de programas en memoria

Carga del programa en memoria

- ¿Cómo se carga el programa en memoria?
 - ¿Permanece siempre en el mismo sitio o puede cambiar?
 - ¿En posiciones contiguas de memoria o a trozos?
 - ¿Tiene que estar cargado entero para ejecutarse?

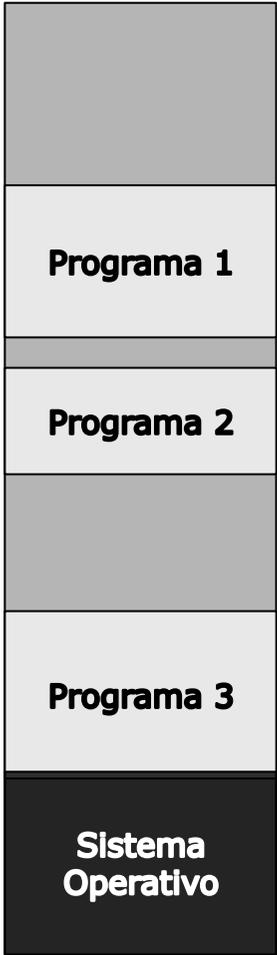
UPV / EHU

Dónde cargar el programa



UPV / EHU

mi_proyecto



Memoria

Dónde cargar el programa

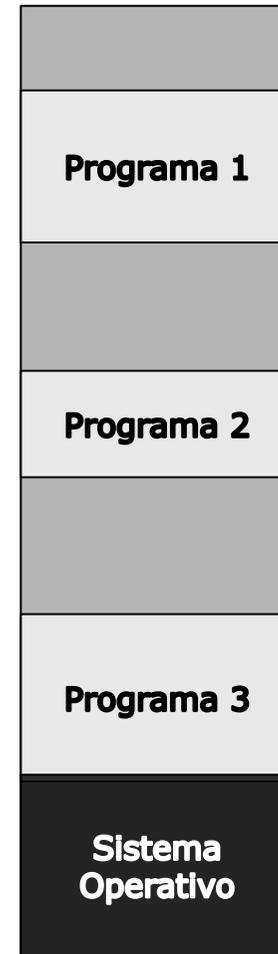


UPV / EHU

Gestión de la memoria

- ¿Qué pasa si no hay un hueco suficientemente grande en memoria?
Alternativas:
 - A. Se espera a que acabe otro.
 - B. Se saca otro programa (menos prioritario) para ejecutar el nuestro (luego hay que volver a cargar el otro).
 - C. Se carga no contiguo en los huecos disponibles.
 - D. Se carga un trozo del programa para que vaya ejecutándose; luego se van cargando otros trozos según se requiera.

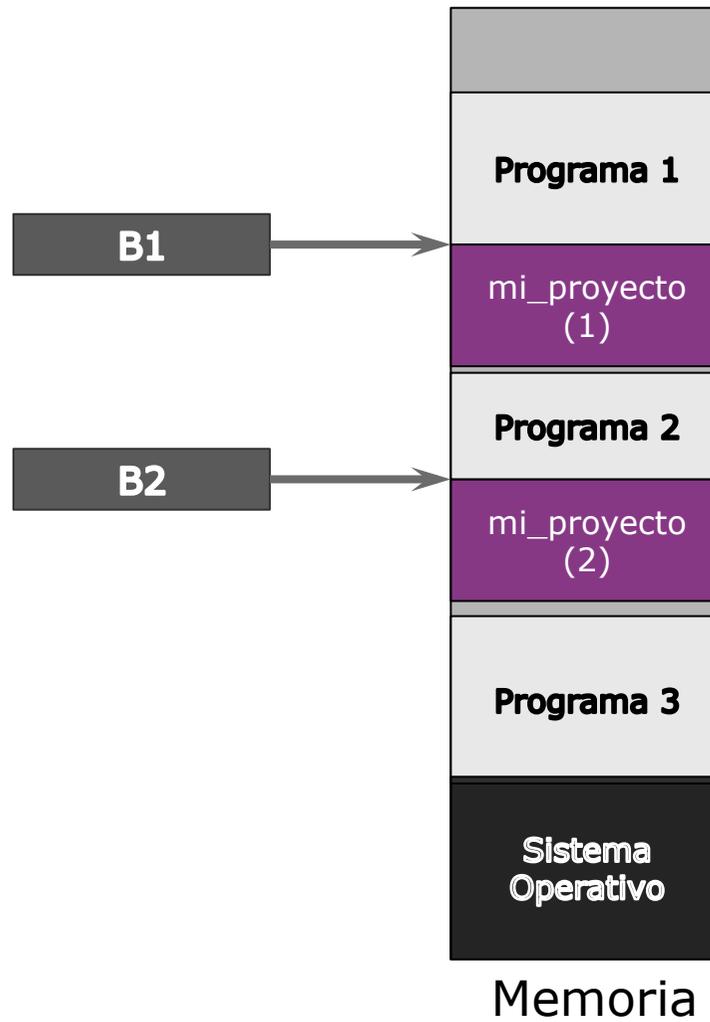
Carga no contigua



Memoria



Carga no contigua



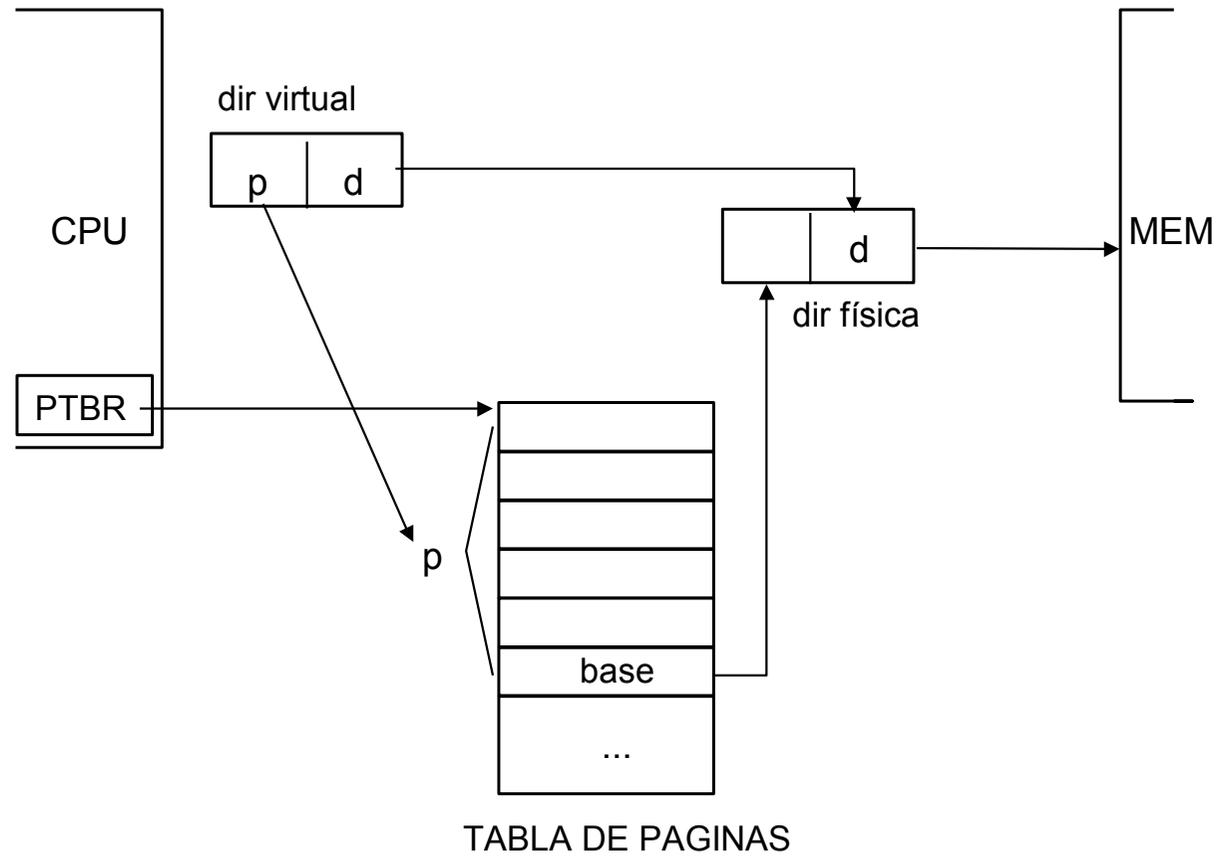
Carga no contigua: Paginación

- El programa se divide en trozos del mismo tamaño: *páginas*
- La memoria física (*paginada*) deba dividirse en trozos de ese tamaño: *marcos de página*
- Las direcciones lógicas (*virtuales*) tienen una estructura:

Página

Desplazamiento

Carga no contigua: Paginación

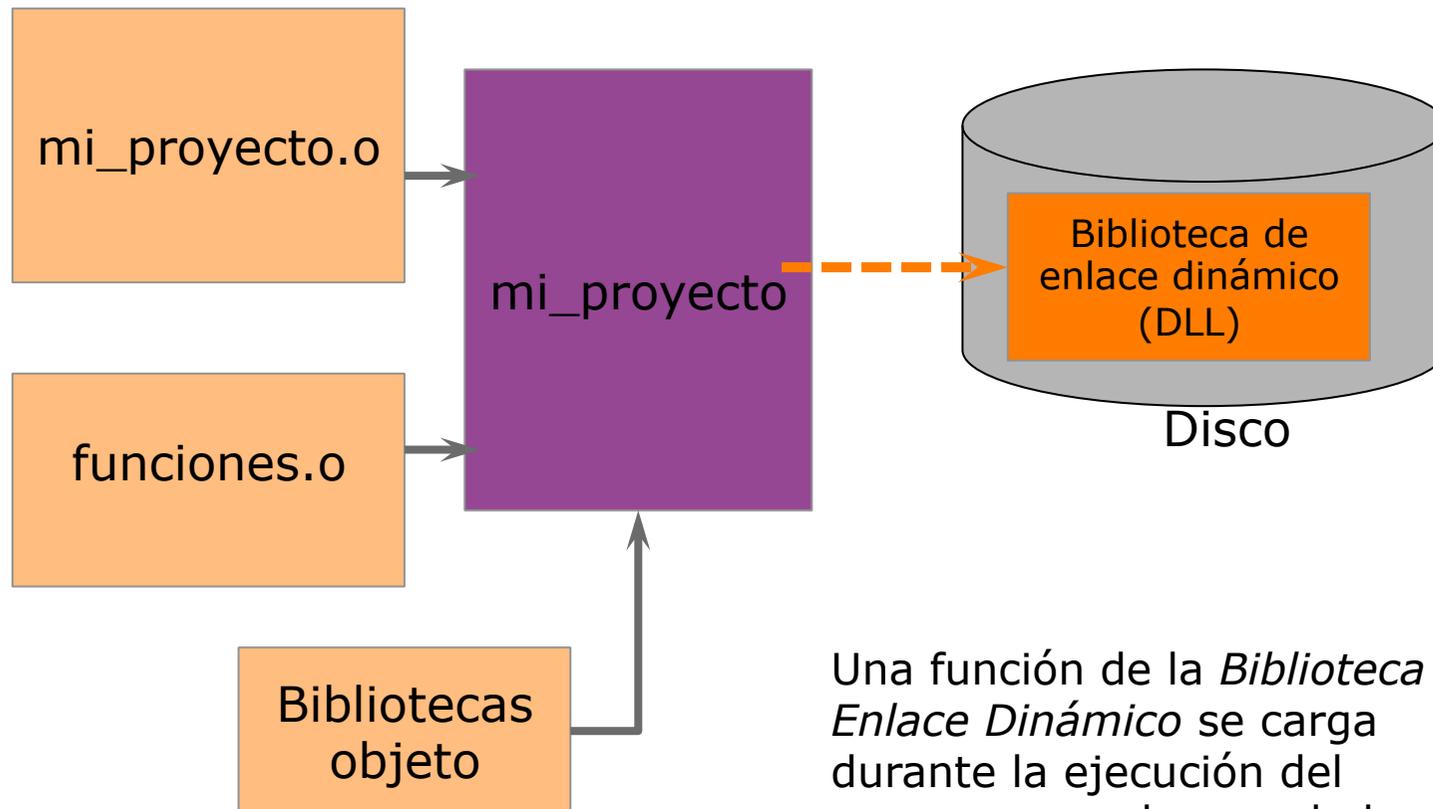


Carga de programas no enteros: Memoria virtual

- Se basa en memoria paginada.
- Ahora una página del programa puede estar cargada en memoria o no.
- Si está cargada, se accede mediante el mecanismo de memoria paginada.
- Si no, se genera un trap (interrupción interna) para cargarla del disco.
- La Memoria Virtual es impensable para Tiempo Real: no es posible acotar el tiempo de acceder una posición de memoria.

UPV / EHU

Carga de programas no enteros: Bibliotecas de enlace dinámico



Una función de la *Biblioteca de Enlace Dinámico* se carga durante la ejecución del programa y solo cuando la necesita.