

2. Gaia Laplace-ren transformata

2 Gaia Laplace-ren transformatua

1. Sarrera
2. Laplaceren transformatua. Definizioa, propietateak.
3. Funtzio batzuen kalkulua
4. Laplaceren alderantzizko transformatua
5. Ekuazio diferentzialen ebazena (LTI sistemak)

2 Gaia. Laplace-ren transformatua Sarrera

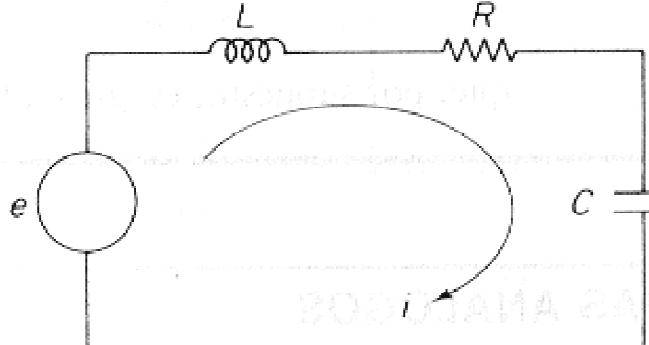
Zertarako erabili Laplace-ren transformatua?

Koefiziente konstantedun *ekuazio diferentzial linealak* ebazteko

Baina, zertarako behar dugu ekuazio diferentzialak ebaztea?

Sistema fisikoek (elektrikoak, mekanikoak, elektronikoak, termikoak..) adierazi daitezke modu simple baten ekuazio diferentzial linealen bidez. Hau da, sistemak euren eredu matematikoaren bitartez adierazke eta modu teoriko baten aurreikusi zein izango den sistemen bilakaera sarrera desberdinaren aurrean (sarrera konstanteak, aldakorrak denboran eta abar ...).

Adibidea: RLC zirkuitua



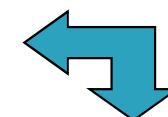
Kirchhoff-en legeak aplikatuz

$$\sum V = 0$$
$$L \frac{di(t)}{dt} + Ri(t) + \frac{1}{C} \int i(t) dt = e(t)$$

V_L

V_R

V_C



Ekuazio diferentzial lineala
koefiziente konstantedunekin

2 Gaia. Laplace-ren transformatua Sarrera

Laplace-ren transformatuaren abantailak:

- 1) Ekuazio diferentzialetan agertzen diren deribatu eta integralak eragiketa aljebraikoetan ordezkatzen dira. Beraz, sistema fisikoak adierazten dituzten ekuazio diferenzialak ebazteko modu erraza da, ekuazio aljebraikoetan bihurtuta.
- 2) Metodo grafikoen bitartez sistemaren funtzionamendua aurreikustea ahalbidetzen du, ekuazio diferenzialak ebatzi beharrean.
- 3) Sistemaren ekuazioak ebatzi eta gero irteeraren erregimen iragankorra eta iraunkorra lortzen da.

2 Gaia. Laplace-ren transformatua Definizioa, propietateak

Laplace-ren transformatua

$$L(f(t))$$

Laplace-ren alderantzizko transformatua

$$L^{-1}(F(s))$$

$$L(f(t)) = F(s) = \int_0^{\infty} f(t) e^{-st} dt$$

$$\Rightarrow L^{-1}(F(s)) = \frac{1}{2\pi i} \int F(s) e^{st} ds$$

Oharra: L.T. existitzen da funtziola
integragarria denean

2 Gaia. Laplace-ren transformatua Definizioa, propietateak

PROPIETATEAK

Linealtasuna $\rightarrow f(t) = a_1 f_1(t) + a_2 f_2(t) \Rightarrow F(s) = a_1 F_1(s) + a_2 F_2(s)$

Diferentiazioa

$$\left. \begin{aligned} F\left(\frac{d(f(t))}{dt}\right) &= s F(s) - f(0) \\ F\left(\frac{d^2(f(t))}{dt^2}\right) &= s^2 F(s) - s f(0) - f'(0) \end{aligned} \right\}$$

Integrazioa $\rightarrow F\left(\int f(t) dt\right) = \frac{F(s)}{s}$

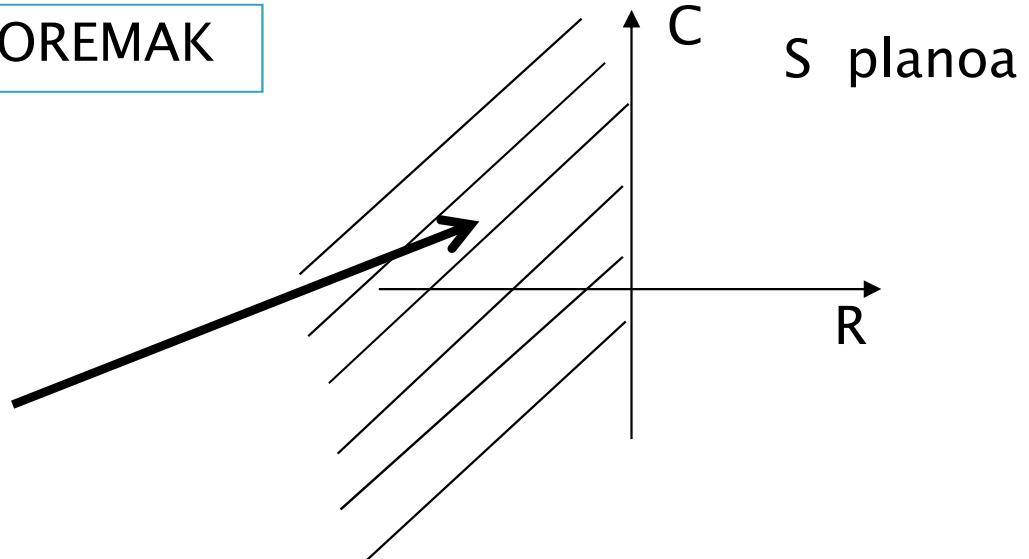
2 Gaia. Laplace-ren transformatua Definizioa, propietateak

TEOREMAK

Azken balioaren teorema:

$$\lim_{t \rightarrow \infty} f(t) = \lim_{s \rightarrow 0} s F(s)$$

Poloak < 0



Hasierako balioaren teorema:

$$\lim_{t \rightarrow 0} f(t) = \lim_{s \rightarrow \infty} s F(s)$$

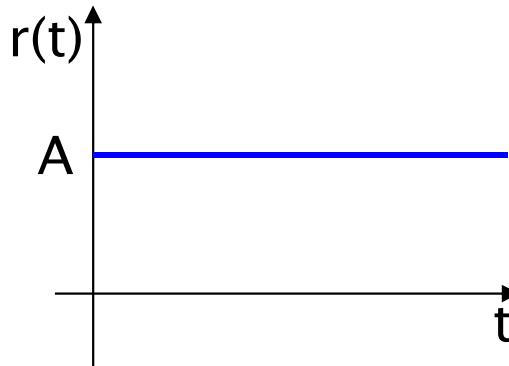
Denborazko translazioa:

$f(t)=0$ bada $t<0$ denean, L.T. denboran atzeratutako funtziotan $a \geq 0$:

$$L[f(t-a)] = e^{-as} F(s)$$

2 Gaia. Laplace-ren transformatua Funtzio batzuen kalkulua

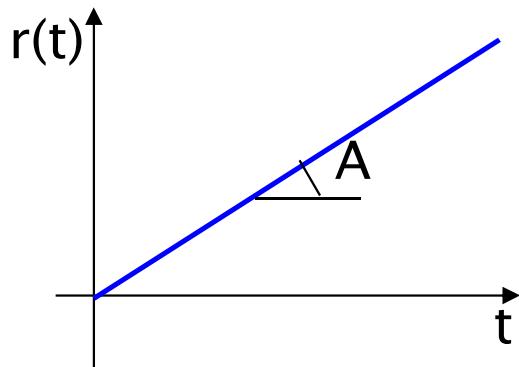
Maila Funtzioa $r(t)=A$



$$L(r(t)) = \int_0^{\infty} A e^{-st} dt = \boxed{\frac{A}{s}}$$

$A=1$ bada maila unitatea deitzen da $r(t)=1(t)$

Malda funtzioa $r(t)=At$



$$L(r(t)) = \int_0^{\infty} At e^{-st} dt = \boxed{\frac{A}{s^2}} \quad A \text{ malda izanik}$$

$A=1$ bada malda unitarioa deitzen da

2 Gaia. Laplace-ren transformatua Funtzio batzuen kalkulua

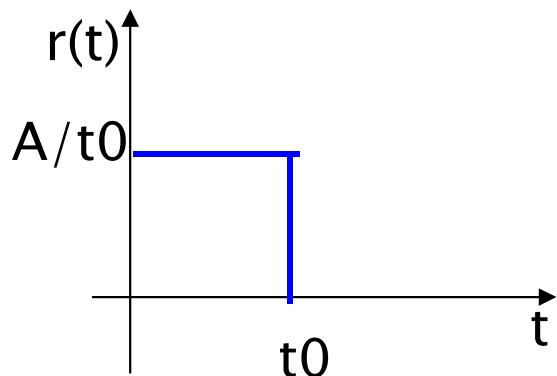
Funtzio esponentziala:

Demagun ondoko funtzioa , $f(t) = Ae^{-at} \quad t \geq 0 \quad f(t) = 0, \quad t < 0$

$$L[Ae^{-at}] = \int_0^{\infty} Ae^{-at} e^{-st} dt = A \int_0^{\infty} e^{-(a+s)t} dt = -\frac{A}{(s+a)} e^{-(a+s)t} \Big|_0^{\infty} = -\frac{A}{(s+a)} \left(\frac{1}{\infty} - \frac{1}{1} \right) = \frac{A}{s+a}$$

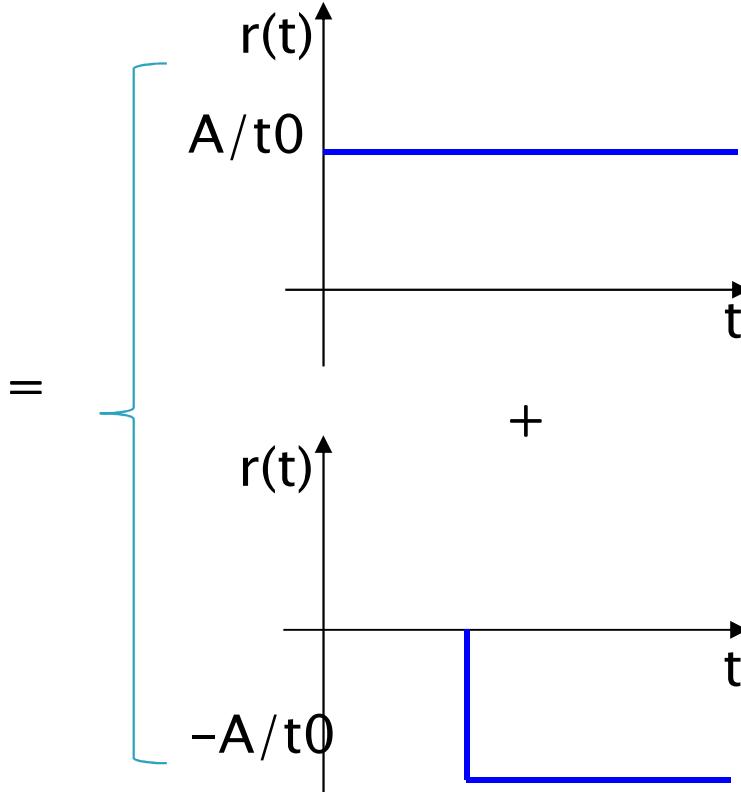
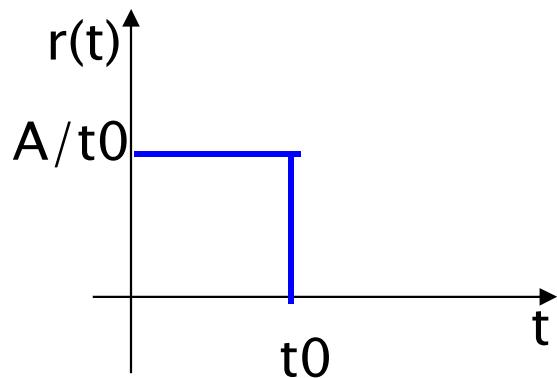
Pultsu funtzioa:

Demagun ondoko funtzioa , $f(t) = \frac{A}{t_0}, \quad 0 < t < t_0 \quad f(t) = 0, \quad t < 0, \quad t > t_0$



2 Gaia. Laplace-ren transformatua Funtzio batzuen kalkulua

Pultsu funtzioa:



$$f(t) = \frac{A}{t_0} 1(t) - \frac{A}{t_0} 1(t - t_0)$$

Laplace-re n T:

$$L[f(t)] = L\left[\frac{A}{t_0} 1(t)\right] - L\left[\frac{A}{t_0} 1(t - t_0)\right] = \frac{A}{t_0 s} \left(1 - e^{-st_0}\right)$$

Denborako translazioa:

$$L[f(t - a)] = e^{-as} F(s)$$

2 Gaia. Laplace-ren transformatua Funtzio batzuen kalkulua

Inputsu funtzioa:

Pultsu funtzioaren limitea

$$f(t) = \lim_{t_0 \rightarrow 0} \frac{A}{t_0}, 0 < t < t_0 \quad f(t) = 0, t < 0, t > t_0$$

$$L[f(t)] = \lim_{t_0 \rightarrow 0} \frac{A}{t_0 s} \left(1 - e^{-st_0}\right) = \lim_{t_0 \rightarrow 0} \frac{\frac{d}{dt_0} \left[A \left(1 - e^{-st_0}\right) \right]}{\frac{d}{dt_0} (t_0 s)} = \frac{As}{s} = A$$

↑
(L'Hôpital)

Inputsoaren magnitudea bere azaleragatik neurten da (A/to altuera, t0 luzera)

A=1 denean inputso unitatea edo Diracen delta deitzen da $L[\delta(t - t_0)] = 1$

2 Gaia. Laplace-ren transformatua Funtzio batzuen kalkulua

Laplace transform pairs

	$f(t)$	$F(s)$
1	Unit impulse $\delta(t)$	1
2	Unit step $1(t)$	$\frac{1}{s}$
3	t	$\frac{1}{s^2}$
4	$\frac{t^{n-1}}{(n-1)!} \quad (n = 1, 2, 3, \dots)$	$\frac{1}{s^n}$
5	e^{-at}	$\frac{1}{s+a}$
6	te^{-at}	$\frac{1}{(s+a)^2}$
7	$\frac{1}{(n-1)!} t^{n-1} e^{-at} \quad (n = 1, 2, 3, \dots)$	$\frac{1}{(s+a)^n}$
8	$\frac{1}{b-a} (e^{-at} - e^{-bt})$	$\frac{1}{(s+a)(s+b)}$
9	$\frac{1}{ab} \left[1 + \frac{1}{a-b} (be^{-at} - ae^{-bt}) \right]$	$\frac{1}{s(s+a)(s+b)}$
10	$\sin \omega t$	$\frac{\omega}{s^2 + \omega^2}$
11	$\cos \omega t$	$\frac{s}{s^2 + \omega^2}$
12	$e^{-at} \sin \omega t$	$\frac{\omega}{(s+a)^2 + \omega^2}$
13	$e^{-at} \cos \omega t$	$\frac{s+a}{(s+a)^2 + \omega^2}$
14	$\frac{\omega_n}{\sqrt{1-\zeta^2}} e^{-\zeta \omega_n t} \sin \omega_n \sqrt{1-\zeta^2} t$	$\frac{\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta \omega_n s + \omega_n^2}$
15	$-\frac{1}{\sqrt{1-\zeta^2}} e^{-\zeta \omega_n t} \sin (\omega_n \sqrt{1-\zeta^2} t - \phi)$ $\phi = \tan^{-1} \frac{\sqrt{1-\zeta^2}}{\zeta}$	$\frac{s}{s^2 + 2\zeta \omega_n s + \omega_n^2}$
16	$1 - \frac{1}{\sqrt{1-\zeta^2}} e^{-\zeta \omega_n t} \sin (\omega_n \sqrt{1-\zeta^2} t + \phi)$ $\phi = \tan^{-1} \frac{\sqrt{1-\zeta^2}}{\zeta}$	$\frac{\omega_n^2}{s(s^2 + 2\zeta \omega_n s + \omega_n^2)}$

2 Gaia. Laplace-ren transformatua Laplaceren alderantzizko transformatua

Orokorrean, Laplaceren transformatua sistemaren ekuazioetatik lortzen da eta alderantzizkoa taulen bitartez , beraz tauletan agertuko diren funtziotako sinpleak izan behar dira.

$F(s) = F_1(s) + F_2(s) + \dots + F_n(s)$ | $F_1(s), F_2(s), \dots, F_n(s)$ alderantzizko T. ezagunak dira

Orduan: $L^{-1}[F(s)] = L^{-1}[F_1(s)] + L^{-1}[F_2(s)] + \dots + L^{-1}[F_n(s)] = f_1(t) + f_2(t) + \dots + f_n(t)$

Tauletan agertzen ez den $F(s)$ funtziotako orokor baten deskonposaketa egiteko $F(s)$ funtziotako horren poloak (izendatzailaren erroak) nolakoak diren jakin behar da: **errealkiak, irudikariak, desberdinak** eta abar.

2 Gaia. Laplace-ren transformatua Laplaceren alderantzizko transformatua

1) Polo errealkak eta desberdinak direnean:

$F(s)$ ondoko moduan adierazten bada:

$$F(s) = \frac{B(s)}{A(s)} = \frac{K(s + z_1)(s + z_2)\dots(s + z_m)}{(s + p_1)(s + p_2)\dots(s + p_n)}, \quad m < n$$

$\left. \begin{array}{ll} p_1, p_2, \dots, p_n & \text{Poloak} \\ z_1, z_2, \dots, z_m & \text{Zeroak} \end{array} \right\}$

zeroak diren, $F(s)$ frakzio simpleetan deskonposatu daiteke modu honetan:

$$F(s) = \frac{B(s)}{A(s)} = \frac{a_1}{(s + p_1)} + \frac{a_2}{(s + p_2)} + \dots + \frac{a_n}{(s + p_n)}, \quad \text{non kte eta}$$

$s = -p_k$ poloaren hondarra deitzen den.

Honela lortzen delarik:

$$a_k = \left[(s + p_k) \frac{B(s)}{A(s)} \right]_{s=-p_k}$$

Orduan $f(t) = L^{-1}[F(s)] = a_1 e^{-p_1 t} + a_2 e^{-p_2 t} + \dots + a_n e^{-p_n t}$ $t \geq 0$

2 Gaia. Laplace-ren transformatua Laplaceren alderantzizko transformatua

ADIBIDEA: $f(t) = L^{-1}[F(s)] = \text{????}$ Jakinik $F(s) = \frac{(s+2)}{(s+1)(s+3)}$

Frakzio simpleetan: $F(s) = \frac{a_1}{(s+1)} + \frac{a_2}{(s+3)}$

non $a_1 = (s+1) \left. \frac{(s+2)}{(s+1)(s+3)} \right|_{s=-1} = 1$ $a_2 = (s+3) \left. \frac{(s+2)}{(s+1)(s+3)} \right|_{s=-3} = \frac{1}{2}$

Beraz:

$$f(t) = L^{-1}[F(s)] = L^{-1}\left[\frac{1}{(s+1)}\right] + L^{-1}\left[\frac{\frac{1}{2}}{(s+3)}\right] = e^{-t} + \frac{1}{2}e^{-3t}$$

2 Gaia. Laplace-ren transformatua Laplaceren alderantzizko transformatua

2) Polo irudikariak direnean:

$F(s)$ funtziaren poloak irudikariak direnean , funtzia deskonposatu behar da tauletan agertzen den moduan:

$$L[e^{-at} \sin \omega t] = \frac{\omega}{(s+a)^2 + \omega^2} \quad L[e^{-at} \cos \omega t] = \frac{s+a}{(s+a)^2 + \omega^2}$$

Adibidea: $f(t)$ funtzia kalkulatu $f(t) = L^{-1}[F(s)]$, jakinik $F(s) = \frac{2s+12}{s^2 + 2s + 5}$ dela.

$F(s)$ ren poloak $p_{1,2} = -1+2j$ irudikariak

$$F(s) = \frac{2s+12}{(s+1+2j)(s+1-2j)} = \frac{2s+12}{(s+1)^2 + 2^2} = \frac{10+2(s+1)}{(s+1)^2 + 2^2} = 5 \frac{2}{(s+1)^2 + 2^2} + 2 \frac{s+1}{(s+1)^2 + 2^2}$$

$$f(t) = L^{-1}[F(s)] = 5L^{-1}\left[\frac{2}{(s+1)^2 + 2^2}\right] + 2L^{-1}\left[\frac{s+1}{(s+1)^2 + 2^2}\right] = 5e^{-t} \sin 2t + 2e^{-t} \cos 2t$$

$$L[e^{-at} \sin \omega t] = \frac{\omega}{(s+a)^2 + \omega^2} \quad L[e^{-at} \cos \omega t] = \frac{s+a}{(s+a)^2 + \omega^2}$$

2 Gaia. Laplace-ren transformatua Laplaceren alderantzizko transformatua

2) Polo anizkoitzak direnean:

Hurrengo adibidearen bitartez azalduko da: $F(s) = \frac{s^2 + 2s + 3}{(s + 1)^3}$

$s = -1$ puntuari polo hirukoitza dauka eta $F(s)$ funtzioa modu honetan deskonposatzen da:

$$\frac{A(s)}{B(s)} = \frac{s^2 + 2s + 3}{(s + 1)^3} = \frac{a_1}{(s + 1)} + \frac{a_2}{(s + 1)^2} + \frac{a_3}{(s + 1)^3}$$

$$\frac{s^2 + 2s + 3}{(s + 1)^3} = \frac{a_1(s + 1)^2 + a_2(s + 1) + a_3}{(s + 1)^3} = \frac{a_1s^2 + (2a_1 + a_2)s + a_1 + a_2 + a_3}{(s + 1)^3} \quad \begin{aligned} a_1 &= 1 \\ 2a_1 + a_2 &= 2 \\ a_1 + a_2 + a_3 &= 3 \end{aligned}$$

Orduan

$$f(t) = L^{-1}[F(s)] = L^{-1}\left[\frac{1}{(s + 1)}\right] + L^{-1}\left[\frac{0}{(s + 1)^2}\right] + L^{-1}\left[\frac{2}{(s + 1)^3}\right] = e^{-t} + 0 + t^2 e^{-t} = (1 + t^2)e^{-t}$$

2 Gaia. Laplace-ren transformatua Ekuazio diferentzialen ebazpena

Laplaceren transformatuaren metodoaren bidez ekuazio diferenzial lineal eta konstanteen emaitza orokorra lortu daiteke

Urratsak:

- 1- Ekuazio diferenzialaren bere L.T. kalkulatzen da
- 2- Lortutako ekuazio aljebraikoa ebazten da.
- 3- Emaitzaren Laplace-ren alderantzizko transformatua kalkulatzen da

2 Gaia. Laplace-ren transformatua Ekuazio diferentzialen ebazpena

Adibidea: Ebatzi ondoko ekuazio diferentziala $\frac{d^2x}{dt^2} + 3 \frac{dx}{dt} + 2x = 5$

Hasierako baldintzak $\dot{x}(0) = 2$ eta $x(0) = -1$

$$L\left[\frac{d}{dt}f(t)\right] = sF(s) - f(0) \quad L\left[\frac{d^2}{dt^2}f(t)\right] = sL\left[\frac{d}{dt}f(t)\right] - \dot{f}(0) = s^2F(s) - sf(0) - \dot{f}(0)$$
$$L\left(\frac{d^2x}{dt^2} + 3 \frac{dx}{dt} + 2x\right) = L(5)$$

$$s^2 X(s) - sx(0) - \dot{x}(0) + 3(sX(s) - x(0)) + 2X(s) = \frac{5}{s}$$

$$X(s) = \frac{-s^2-s+5}{s(s^2+3s+2)} = \frac{-s^2-s+5}{s(s+1)(s+2)} = \frac{5}{2s} - \frac{5}{s+1} + \frac{3}{2(s+2)}$$

$$x(t) = \frac{5}{2} - 5e^{-t} + \frac{3}{2}e^{-2t}$$

2 Gaia. Laplace-ren transformatua



This work is licensed under a [Creative Commons Attribution-NonCommercial-NoDerivs 3.0 Unported License](#).

You are free:

To Share — to copy, distribute and transmit the work

Under the following conditions:

Attribution — You must attribute the work in the manner specified by the author or licensor (but not in any way that suggests that they endorse you or your use of the work).

Noncommercial — You may not use this work for commercial purposes.

No Derivative Works — You may not alter, transform, or build upon this work.

With the understanding that:

Waiver — Any of the above conditions can be waived if you get permission from the copyright holder.

Public Domain — Where the work or any of its elements is in the public domain under applicable law, that status is in no way affected by the license.

Other Rights — In no way are any of the following rights affected by the license:

- Your fair dealing or fair use rights, or other applicable copyright exceptions and limitations;
- The author's moral rights;
- Rights other persons may have either in the work itself or in how the work is used, such as publicity or privacy rights: Some of the figures used in this work has been obtained from the Instructor Resources of *Modern Control Engineering*, Fifth Edition, Katsuhiko Ogata, copyrighted ©2010, ©2002, ©1997 by Pearson Education, Inc.

Notice — For any reuse or distribution, you must make clear to others the license terms of this work.