

# FUNDAMENTOS MATEMÁTICOS II

Curso 2007–08

## BLOQUE 1

1. Consideremos el conjunto

$$S = \left\{ X \in \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R}) / X \cdot \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \cdot X \right\} \subset \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$$

Demostrar que  $S$  es un subespacio vectorial de  $\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ . Hallar una base  $B$  de  $S$  e indicar la dimensión de  $S$ .

Solución.–

$$\left. \begin{aligned} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} a & -2a - b \\ c & -2c - d \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} a - 2c & b - 2d \\ -c & -d \end{pmatrix} \end{aligned} \right\} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \left. \begin{aligned} a &= a - 2c \\ -2a - b &= b - 2d \\ c &= -c \\ -2c - d &= -d \end{aligned} \right\} \Rightarrow \begin{cases} c = 0 \\ d = a + b \end{cases}$$

$$S = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ 0 & a + b \end{pmatrix} / a, b \in \mathbb{R} \right\} = \left\{ a \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} / a, b \in \mathbb{R} \right\} =$$

$$= \mathcal{L} \left( \left\{ A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, A_2 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right\} \right) \Rightarrow \begin{cases} \bullet S \text{ s.v. de } \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R}) \\ \bullet B = \{A_1, A_2\} \text{ s.g. de } S \end{cases}$$

$$\left. \begin{aligned} A_1 \neq \alpha A_2 \quad \forall \alpha \in \mathbb{R} \\ B = \{A_1, A_2\} \text{ s.g. de } S \end{aligned} \right\} \Rightarrow \boxed{B \text{ base de } S \wedge \dim S = 2}$$

2. Consideremos el subespacio vectorial  $S$  de  $\mathcal{P}_5$  definido por:

$$S = \mathcal{L} \left( \{p_1(x) = x^5 + x^3 - x^2 + 1, p_2(x) = 2x^5 + x^4 + x^2, p_3(x) = x^5 + 2x^4 - 3x^3 + 5x^2 - 3\} \right)$$

Hallar un sistema generador  $G$  de  $S$  que no sea base de  $S$ . Justificar la respuesta.

Hallar un sistema libre  $F$  de  $S$  que no sea base de  $S$ . Justificar la respuesta.

Solución.–

Sea  $A$  la matriz cuyas filas son los vectores (polinomios) del sistema generador  $G$  de  $S$  que nos proporciona el enunciado. Se tiene entonces que:

$$r(A) = r(G) = \dim \mathcal{L}(G) = \dim S$$

Para calcular el rango de  $A$  utilizaremos operaciones elementales de fila:

$$A = \begin{pmatrix} \boxed{1} & 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & -3 & 5 & 0 & -3 \end{pmatrix} \xrightarrow[\sim]{\substack{F_2-2F_1 \\ F_3-F_1}} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & \boxed{1} & -2 & 3 & 0 & -2 \\ 0 & 2 & -4 & 6 & 0 & -4 \end{pmatrix} \xrightarrow{\sim} {}^{F_3-2F_2}$$

$$\sim \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 & -1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -2 & 3 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Teniendo en cuenta el comentario realizado previamente, se tiene que:  $\dim S = 2$ . Por lo tanto un sistema generador de  $S$  que no es base de  $S$  puede ser:

$$G = \{p_1(x) = x^5 + x^3 - x^2 + 1, p_2(x) = 2x^5 + x^4 + x^2, p_3(x) = x^5 + 2x^4 - 3x^3 + 5x^2 - 3\}$$

pues se trata de un sistema generador de  $S$  y no puede ser base de  $S$  pues contiene 3 vectores y todas las bases de  $S$  han de contener dos vectores.

Un sistema libre de  $S$  que no sea base de  $S$  puede ser:

$$F = \{p_1(x) = x^5 + x^3 - x^2 + 1\}$$

Se trata de un sistema libre de  $S$  pues es un conjunto formado por un único vector (polinomio) no nulo de  $S$  y no puede ser base de  $S$  pues contiene un único vector y todas las bases de  $S$  han de contener dos vectores.

3. Sea

$$B = \{\bar{u}_1 = (1, 0, 1, 1, -2), \bar{u}_2 = (0, -1, 2, 0, 0), \bar{u}_3 = (0, -1, 2, 0, 1)\}$$

una base de cierto subespacio vectorial  $S$  de  $\mathbb{R}^5$ . Prolongar  $B$  hasta conseguir una base  $B^*$  de  $\mathbb{R}^5$ . Justificar la respuesta.

Solución.–

Sea  $A^*$  la matriz cuyas filas son los vectores del conjunto  $B^*$ , siendo

$$B^* = \{\bar{u}_1 = (1, 0, 1, 1, -2), \bar{u}_2 = (0, -1, 2, 0, 0), \bar{u}_3 = (0, -1, 2, 0, 1), \bar{e}_1, \bar{e}_2\}$$

Sabemos que entonces se cumple que  $r(A^*) = r(B^*)$ .

Para calcular el rango de la matriz  $A^*$  vamos a comprobar que su determinante es no nulo. Desarrollando por las filas que hemos añadido:

$$\det A^* = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & -2 \\ 0 & -1 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 2 & 0 & 1 \\ \boxed{1} & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \boxed{1} & 0 & 0 & 0 \end{vmatrix} = + \begin{vmatrix} 1 & \boxed{1} & -2 \\ 2 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 2 & 0 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} \neq 0$$

Se tiene que:

$$\left. \begin{array}{l} \det A^* \neq 0 \implies r(A^*) = r(B^*) = 5 = \text{card } B^* \implies B^* \text{ s. libre} \\ \dim \mathbb{R}^5 = 5 = \text{card } B^* \end{array} \right\} \implies B^* \text{ base de } \mathbb{R}^5$$

4. Consideremos el espacio vectorial euclídeo  $(\mathbb{R}^4, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  con el producto escalar definido por:

$$\langle \bar{x}, \bar{y} \rangle = x_1y_1 + 2x_2y_2 + 2x_3y_3 - x_1y_3 - x_3y_1 + x_4y_4$$

$$\bar{x} = (x_1, x_2, x_3, x_4), \bar{y} = (y_1, y_2, y_3, y_4) \in \mathbb{R}^4$$

Hallar una base ortonormal del subespacio vectorial  $S$  de  $\mathbb{R}^4$  definido por:

$$S = \mathcal{L}(\{\bar{u}_1 = (1, 1, 1, 0), \bar{u}_2 = (1, 0, 0, 0), \bar{u}_3 = (1, 1, 0, 0)\})$$

Solución.– Comprobaremos en primer lugar que los vectores  $\bar{u}_1, \bar{u}_2, \bar{u}_3$  forman un sistema libre. Para ello escribiremos la matriz  $A$  cuyas filas son los vectores  $\bar{u}_i$ . Como se ha mencionado previamente se cumple que:

$$r(A) = r(\{\bar{u}_1 = (1, 1, 1, 0), \bar{u}_2 = (1, 0, 0, 0), \bar{u}_3 = (1, 1, 0, 0)\})$$

de modo que si  $r(A) = 3$  entonces los vectores  $\bar{u}_1, \bar{u}_2, \bar{u}_3$  forman un sistema libre.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} ; \quad M_3 = \begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} = 1 \neq 0 \implies r(A) = 3$$

Aplicamos el proceso de Gram–Schmidt:

- $\bar{v}_1 = \bar{u}_1 = \underline{(1, 1, 1, 0) = \bar{v}_1}$
- $\bar{v}_2 = \bar{u}_2 - \frac{\langle \bar{u}_2, \bar{v}_1 \rangle}{\|\bar{v}_1\|^2} \cdot \bar{v}_1 \stackrel{\langle \bar{u}_2, \bar{v}_1 \rangle = 0; \|\bar{v}_1\|^2 = 3}{=} \underline{\bar{u}_2 = (1, 0, 0, 0) = \bar{v}_2}$
- $\bar{v}_3 = \bar{u}_3 - \frac{\langle \bar{u}_3, \bar{v}_1 \rangle}{\|\bar{v}_1\|^2} \cdot \bar{v}_1 - \frac{\langle \bar{u}_3, \bar{v}_2 \rangle}{\|\bar{v}_2\|^2} \cdot \bar{v}_2 \stackrel{\langle \bar{u}_3, \bar{v}_1 \rangle = 2; \|\bar{v}_1\|^2 = 3; \langle \bar{u}_3, \bar{v}_2 \rangle = 1; \|\bar{v}_2\|^2 = 1}{=} \underline{\bar{u}_3 - \frac{2}{3}\bar{v}_1 - \bar{v}_2 = \left(-\frac{2}{3}, \frac{1}{3}, -\frac{2}{3}, 0\right) = \bar{v}_3}$

Normalizamos los vectores  $\bar{v}_i$ :

- $\bar{w}_1 = \frac{\bar{v}_1}{\|\bar{v}_1\|} \stackrel{\|\bar{v}_1\|^2 = 3}{=} \underline{\left(\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, 0\right) = \bar{w}_1}$
- $\bar{w}_2 = \frac{\bar{v}_2}{\|\bar{v}_2\|} \stackrel{\|\bar{v}_2\|^2 = 1}{=} \underline{(1, 0, 0, 0) = \bar{w}_2}$
- $\bar{w}_3 = \frac{\bar{v}_3}{\|\bar{v}_3\|} \stackrel{\|\bar{v}_3\|^2 = \frac{2}{3}}{=} \underline{\left(-\sqrt{\frac{2}{3}}, \frac{1}{\sqrt{6}}, -\sqrt{\frac{2}{3}}, 0\right) = \bar{w}_3}$

Una base ortonormal  $B_{ON}$  de  $S$  será la formada por los vectores  $\bar{w}_i$ . es decir:

$$B_{ON} = \left\{ \bar{w}_1 = \left(\frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, \frac{1}{\sqrt{3}}, 0\right), \bar{w}_2 = (1, 0, 0, 0), \bar{w}_3 = \left(-\sqrt{\frac{2}{3}}, \frac{1}{\sqrt{6}}, -\sqrt{\frac{2}{3}}, 0\right) \right\}$$

## BLOQUE 2

1. En el espacio vectorial euclídeo  $(\mathcal{P}_3, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  con el producto escalar usual definido por:

$$\langle p(x), q(x) \rangle = aa' + bb' + cc' + dd'$$

$$p(x) = ax^3 + bx^2 + cx + d, q(x) = a'x^3 + b'x^2 + c'x + d' \in \mathcal{P}_3$$

consideremos cierto subespacio vectorial  $S$  del que sabemos que

$$B = \{p_1(x) = x^3 + x^2 + x + 1, p_2(x) = -3x^3 + x^2 + x + 1, p_3(x) = -2x^2 + x + 1\}$$

es una base ortogonal de  $S$ .

Calcular la mejor aproximación de  $p(x) = x^3 + x$  en  $S$ . Justificar la respuesta.

Solución.– Como  $B$  es una base ortogonal de  $S$  para hallar la mejor aproximación, que denotaremos  $q(x)$ , de  $p(x)$  en  $S$  haremos:

$$q(x) = \frac{\langle p(x), p_1(x) \rangle}{\|p_1(x)\|^2} \cdot p_1(x) + \frac{\langle p(x), p_2(x) \rangle}{\|p_2(x)\|^2} \cdot p_2(x) + \frac{\langle p(x), p_3(x) \rangle}{\|p_3(x)\|^2} \cdot p_3(x)$$

Teniendo en cuenta que:

$$\langle p(x), p_1(x) \rangle = 2 \quad ; \quad \langle p(x), p_2(x) \rangle = -2 \quad ; \quad \langle p(x), p_3(x) \rangle = 1$$

$$\|p_1(x)\|^2 = 4 \quad ; \quad \|p_2(x)\|^2 = 12 \quad ; \quad \|p_3(x)\|^2 = 6$$

Por lo tanto:

$$\begin{aligned} q(x) &= \frac{2}{4} \cdot p_1(x) - \frac{2}{12} \cdot p_2(x) + \frac{1}{6} \cdot p_3(x) = \\ &= \frac{1}{2} \cdot (x^3 + x^2 + x + 1) - \frac{1}{6} \cdot (-3x^3 + x^2 + x + 1) + \frac{1}{6} \cdot (-2x^2 + x + 1) = \\ &= \boxed{x^3 + \frac{1}{2}x + \frac{1}{2} = q(x)} \end{aligned}$$

2. Clasificar en función de los parámetros reales  $a, b$  el siguiente sistema de ecuaciones lineales:

$$\begin{aligned} x + y + (a + 1)z &= 0 \\ (a + 1)y + (b + 1)z &= b + 1 \\ 2x + (1 - a)y + (2a + 1)z &= -1 \end{aligned}$$

Solución.– Vamos a realizar operaciones elementales de fila sobre la matriz ampliada  $AM$  del sistema para clasificarlo:

$$\begin{aligned} AM &= \left( \begin{array}{ccc|c} \boxed{1} & 1 & a+1 & 0 \\ 0 & a+1 & b+1 & b+1 \\ 2 & 1-a & 2a+1 & -1 \end{array} \right) \xrightarrow{F_3 - 2F_1} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & a+1 & 0 \\ 0 & \boxed{a+1} & b+1 & b+1 \\ 0 & -a-1 & -1 & -1 \end{array} \right) \xrightarrow{F_3 + F_2} \\ &\sim \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & a+1 & 0 \\ 0 & a+1 & b+1 & b+1 \\ 0 & 0 & b & b \end{array} \right) \end{aligned}$$

Luego se tiene:

- $a \neq -1 \wedge b \neq 0 \implies r(A) = r(AM) = 3 = \text{nro. incógnitas} \implies \text{S.C.D.}$

- $a = -1 \implies r(A) \leq 2$ . En este caso:

$$AM \sim \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & b+1 & b+1 \\ 0 & 0 & b & b \end{array} \right) \text{ Observando esta matriz resulta evidente que:}$$

- $a = -1 \implies r(A) = r(AM) = 2 < 3 = \text{nro. incógnitas} \implies \text{S.C.I.}$

- $b = 0 \implies r(A) \leq 2$ . En este caso:

$$AM \sim \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & a+1 & 0 \\ 0 & a+1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \text{ Observando esta matriz resulta evidente que:}$$

- $b = 0 \implies r(A) = r(AM) = 2 < 3 = \text{nro. incógnitas} \implies \text{S.C.I.}$

3. Consideremos el sistema de ecuaciones lineales siguiente:

$$\begin{pmatrix} 0 & 2 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \\ -2 & 3 & 2 & -4 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -3 \\ -4 \\ 5 \end{pmatrix}$$

Escribir este sistema en forma vectorial.

Resolver este sistema, si es que es compatible, utilizando el método de Gauss.

Solución.– La expresión vectorial de este sistema es:

$$x_1 \cdot (0, 1, 0, -2) + x_2 \cdot (2, 0, 0, 3) + x_3 \cdot (2, 0, 1, 2) + x_4 \cdot (0, -2, 3, -4) = (0, -3, -4, 5)$$

Utilizamos el método de Gauss para la resolución de este sistema:

$$AM = \left( \begin{array}{cccc|c} 0 & 2 & 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & -2 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & -4 \\ -2 & 3 & 2 & -4 & 5 \end{array} \right) \xrightarrow{F_1 \leftrightarrow F_2} \left( \begin{array}{cccc|c} \boxed{1} & 0 & 0 & -2 & -3 \\ 0 & 2 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & -4 \\ -2 & 3 & 2 & -4 & 5 \end{array} \right) \begin{matrix} F_4 + 2F_1 \\ \frac{1}{2}F_2 \end{matrix}$$

$$\sim \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & -2 & -3 \\ 0 & \boxed{1} & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & -4 \\ 0 & 3 & 2 & -8 & -1 \end{array} \right) \xrightarrow{F_4 - 3F_2} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & -2 & -3 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & -4 \\ 0 & 0 & -1 & -8 & -1 \end{array} \right) \xrightarrow{F_4 + F_3}$$

$$\sim \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & 0 & 0 & -2 & -3 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & -5 & -5 \end{array} \right) \implies \begin{matrix} x_1 - 2x_4 = -3 \\ x_2 + x_3 = 0 \\ x_3 + 3x_4 = -4 \\ -5x_4 = -5 \end{matrix} \implies \begin{matrix} x_1 = -1 \\ x_2 = 7 \\ x_3 = -7 \\ x_4 = 1 \end{matrix}$$

## BLOQUE 3

1. Consideremos la matriz real

$$A = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & 3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$$

Calcular los valores propios de  $A$  indicando su orden o multiplicidad.

Utilizando **exclusivamente** la información anterior razonar si la matriz  $A$  es una matriz invertible o no.

¿Cuánto vale  $\det A$ ? Justificar la respuesta.

Solución.– Para calcular los valores propios de la matriz  $A$  vamos a hallar su polinomio característico  $p_A(\lambda) = \det(A - \lambda I)$ :

$$\begin{aligned} p_A(\lambda) &= \begin{vmatrix} 3-\lambda & 0 & 2 & 0 \\ 1 & 3-\lambda & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 4-\lambda \end{vmatrix} \stackrel{\text{des. } F_4}{\underset{=}{\downarrow}} (4-\lambda) \begin{vmatrix} 3-\lambda & 0 & 2 \\ 1 & 3-\lambda & 1 \\ 0 & 1 & 1-\lambda \end{vmatrix} \stackrel{F_1+F_2+F_3}{\underset{=}{\downarrow}} \\ &= (4-\lambda) \begin{vmatrix} 4-\lambda & 4-\lambda & 4-\lambda \\ 1 & 3-\lambda & 1 \\ 0 & 1 & 1-\lambda \end{vmatrix} \stackrel{C_2-C_1}{C_3-C_1}{\underset{=}{\downarrow}} (4-\lambda) \begin{vmatrix} 4-\lambda & 0 & 0 \\ 1 & 2-\lambda & 0 \\ 0 & 1 & 1-\lambda \end{vmatrix} = \\ &= (\lambda-4)^2 \cdot (\lambda-2) \cdot (\lambda-1) \implies \begin{array}{l} \lambda_1 = 4 \quad ; \quad k_1 = 2 \\ \lambda_2 = 2 \quad ; \quad k_2 = 1 \\ \lambda_3 = 1 \quad ; \quad k_3 = 1 \end{array} \end{aligned}$$

Para deducir que la matriz A es invertible utilizando la información anterior podemos proceder de dos formas distintas:

- $\lambda = 0$  no es valor propio de  $A$ , luego por el teorema de la matriz invertible  $A$  es regular o invertible.
- $\det(A - \lambda I) = (\lambda - 4)^2 \cdot (\lambda - 2) \cdot (\lambda - 1)$ , luego sustituyendo  $\lambda$  por 0, se tiene:

$$\begin{array}{ccc} p_A(0) = \det A & & \\ \det A & \underset{=}{\downarrow} & 32 \end{array} \implies A \text{ es invertible}$$

2. Consideremos la matriz real

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 5 & 5 & 0 \\ 5 & 5 & 5 & 0 \\ 5 & 5 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Teniendo en cuenta que el polinomio característico de  $A$  es:

$$p_A(\lambda) = (\lambda - 15)(\lambda - 1)\lambda^2$$

hallar los subespacios propios de  $A$  indicando una base de cada uno de ellos.

Solución.–

$$\bullet V(15) = \{\bar{x} \in \mathbb{R}^4 / A \cdot \bar{x} = 15 \cdot \bar{x}\} = \left\{ \bar{x} \in \mathbb{R}^4 / \underbrace{(A - 15I) \cdot \bar{x} = \bar{0}}_{\text{S.H.C.I.}} \right\}^*$$

$$\begin{array}{l} \rightarrow \left( \begin{array}{cccc} -10 & \downarrow 5 & \downarrow 5 & \downarrow 0 \\ 5 & -10 & 5 & 0 \\ 5 & 5 & -10 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -14 \end{array} \right) \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \end{array} \quad \begin{array}{l} \text{INC. PRINCIPALES : } x_2, x_3, x_4 \\ \text{INC. LIBRE : } x_1 = a \quad \forall a \in \mathbb{R} \end{array}$$

$$\left. \begin{array}{l} 5x_1 - 10x_2 + 5x_3 = 0 \\ 5x_1 + 5x_2 - 10x_3 = 0 \\ -14x_4 = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{array}{l} -2x_2 + x_3 = -a \\ x_2 - 2x_3 = -a \\ x_4 = 0 \end{array} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} x_1 = x_2 = x_3 = a \\ x_4 = 0 \end{array} \right. \quad \forall a \in \mathbb{R}$$

$$\stackrel{*}{=} \{(a, a, a, 0) / a \in \mathbb{R}\} = \{a \cdot (1, 1, 1, 0) / a \in \mathbb{R}\} = \mathcal{L}(\{\bar{u}_1 = (1, 1, 1, 0)\}) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \left. \begin{array}{l} B_1 = \{\bar{u}_1\} \text{ s. g. de } V(15) \\ \bar{u}_1 \neq 0 \end{array} \right\} \Rightarrow B_1 = \{\bar{u}_1\} \text{ base de } V(15)$$

$$\bullet V(1) = \{\bar{x} \in \mathbb{R}^4 / A \cdot \bar{x} = 11 \cdot \bar{x}\} = \left\{ \bar{x} \in \mathbb{R}^4 / \underbrace{(A - I) \cdot \bar{x} = \bar{0}}_{\text{S.H.C.I.}} \right\}^{**}$$

$$\begin{array}{l} \rightarrow \left( \begin{array}{cccc} 4 & \downarrow 5 & \downarrow 5 & \downarrow 0 \\ 5 & 4 & 5 & 0 \\ 5 & 5 & 4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \end{array} \quad \begin{array}{l} \text{INC. PRINCIPALES : } x_1, x_2, x_3 \\ \text{INC. LIBRE : } x_4 = a \quad \forall a \in \mathbb{R} \end{array}$$

$$\left. \begin{array}{l} 4x_1 + 5x_2 + 5x_3 = 0 \\ 5x_1 + 4x_2 + 5x_3 = 0 \\ 5x_1 + 5x_2 + 4x_3 = 0 \end{array} \right\} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} x_1 = x_2 = x_3 = 0 \\ x_4 = a \end{array} \right. \quad \forall a \in \mathbb{R}$$

$$\stackrel{**}{=} \{(0, 0, 0, a) / a \in \mathbb{R}\} = \{a \cdot (0, 0, 0, 1) / a \in \mathbb{R}\} = \mathcal{L}(\{\bar{u}_2 = (0, 0, 0, 1)\}) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \left. \begin{array}{l} B_2 = \{\bar{u}_2\} \text{ s. g. de } V(1) \\ \bar{u}_2 \neq 0 \end{array} \right\} \Rightarrow B_2 = \{\bar{u}_2\} \text{ base de } V(1)$$

$$\bullet V(0) = \{\bar{x} \in \mathbb{R}^4 / A \cdot \bar{x} = 0 \cdot \bar{x}\} = \left\{ \bar{x} \in \mathbb{R}^4 / \underbrace{A \cdot \bar{x} = \bar{0}}_{\text{S.H.C.I.}} \right\}^{***}$$

$$\begin{array}{l} \rightarrow \left( \begin{array}{cccc} 5 & 5 & 5 & 0 \\ 5 & 5 & 5 & 0 \\ 5 & 5 & 5 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \end{array} \quad \begin{array}{l} \text{INC. PRINCIPALES : } x_3, x_4 \\ \text{INC. LIBRES : } x_1 = a, x_2 = b \quad \forall a, b \in \mathbb{R} \end{array}$$

$$\left. \begin{array}{l} 5x_1 + 5x_2 + 5x_3 = 0 \\ x_4 = 0 \end{array} \right\} \implies \begin{cases} x_1 = a \\ x_2 = b \\ x_3 = -a - b \\ x_4 = 0 \end{cases} \quad \forall a, b \in \mathbb{R}$$

$$\stackrel{***}{=} \{(a, b, -a - b, 0) / a, b \in \mathbb{R}\} = \{a \cdot (1, 0, -1, 0) + b \cdot (0, 1, -1, 0) / a, b \in \mathbb{R}\} =$$

$$= \mathcal{L}(\{\bar{u}_3 = (1, 0, -1, 0), \bar{u}_4 = (0, 1, -1, 0)\}) \implies$$

$$\left. \begin{array}{l} \implies B_3 = \{\bar{u}_3, \bar{u}_4\} \text{ s. g. de } V(0) \\ \bar{u}_3 \neq \alpha \cdot \bar{u}_4 \quad \forall \alpha \in \mathbb{R} \implies B_2 \text{ s. libre} \end{array} \right\} \implies B_3 = \{\bar{u}_3, \bar{u}_4\} \text{ base de } V(0)$$

La solución del ejercicio es:

$$\bullet \begin{array}{l} V(15) = \{(a, a, a, 0) / a \in \mathbb{R}\} \\ B_1 = \{\bar{u}_1 = (1, 1, 1, 0)\} \text{ base de } V(15) \end{array}$$

$$\bullet \begin{array}{l} V(1) = \{(0, 0, 0, a) / a \in \mathbb{R}\} \\ B_2 = \{\bar{u}_2 = (0, 0, 0, 1)\} \text{ base de } V(1) \end{array}$$

$$\bullet \begin{array}{l} V(0) = \{(a, b, -a - b, 0) / a, b \in \mathbb{R}\} \\ B_3 = \{\bar{u}_3 = (1, 0, -1, 0), \bar{u}_4 = (0, 1, -1, 0)\} \text{ base de } V(0) \end{array}$$

3. a.- Sea  $A \in \mathcal{M}_{3 \times 3}(\mathbb{R})$  cuyo espectro es:

$$\sigma = \{1, 2, 4\}$$

Además se cumple que:

$$A \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix} \quad ; \quad A \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 2 \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \quad ; \quad A \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix} = 4 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Demostrar que  $A$  es diagonalizable y diagonalizar  $A$ .

Solución.– Según los datos del ejercicio:

$$\begin{array}{l} \lambda_1 = 1 \quad ; \quad k_1 = 1 = d_1 \quad ; \quad B_1 = \{(1, 0, -1)\} \text{ base de } V(1) \\ \lambda_2 = 2 \quad ; \quad k_2 = 1 = d_2 \quad ; \quad B_2 = \{(-2, 1, 1)\} \text{ base de } V(2) \\ \lambda_3 = 4 \quad ; \quad k_3 = 1 = d_3 \quad ; \quad B_3 = \{(2, 3, 1)\} \text{ base de } V(4) \end{array}$$

Por lo tanto la matriz  $A$  es diagonalizable ya que se cumple que:

- $k_1 + k_2 + k_3 = 3$
- $k_i = d_i \quad i = 1, 2, 3$

Se cumplirá además que:

$$D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} = P^{-1} \cdot A \cdot P, \quad \text{siendo } P = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 2 \\ 0 & 1 & 3 \\ -1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

b.- ¿Para qué valores del parámetro real  $m$  es diagonalizable ortogonalmente la matriz real

$$A = \begin{pmatrix} 1 & m-2 & 0 \\ -m & 2 & 1 \\ 0 & 1 & m+2 \end{pmatrix} ?$$

Justificar la respuesta.

Solución.– Una matriz cuadrada real  $A$  es diagonalizable ortogonalmente si y sólo si es una matriz simétrica. Por lo tanto:

$$A \text{ diagonalizable ortogonalmente} \iff m-2 = -m \iff m = 1$$