

## BLOQUE 1

- EJERCICIO 1: 2 PUNTOS
- EJERCICIO 2: 2 PUNTOS
- EJERCICIO 3: 2 PUNTOS
- EJERCICIO 4: 4 PUNTOS

1. Consideremos el conjunto

$$S = \{p(x) \in \mathcal{P}_3 / p'(0) = 0 \wedge p(1) - 2p(0) = 0\} \subset \mathcal{P}_3$$

Demostrar que  $S$  es un subespacio vectorial de  $\mathcal{P}_3$ . Hallar una base  $B$  de  $S$  e indicar la dimensión de  $S$ .

2. Consideremos el subespacio vectorial  $S$  de  $\mathcal{M}_{2 \times 3}(\mathbb{R})$  definido por:

$$S = \mathcal{L} \left( \left\{ A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -3 \\ 5 & 0 & -3 \end{pmatrix}, A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}, A_3 = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \right\} \right)$$

Hallar un sistema generador  $G$  de  $S$  que no sea base de  $S$ . Justificar la respuesta.

Hallar un sistema libre  $F$  de  $S$  que no sea sistema generador de  $S$ . Justificar la respuesta.

3. Sea

$$B = \{p_1(x) = -x^3 + 2x^2 + 1, p_2(x) = -x^3 + 2x^2, p_3(x) = x^4 + x^2 + x - 2\}$$

una base de cierto subespacio vectorial  $S$  de  $\mathcal{P}_4$ . Prolongar  $B$  hasta conseguir una base  $B^*$  de  $\mathcal{P}_4$ . Justificar la respuesta.

4. Consideremos el espacio vectorial euclídeo  $(\mathbb{R}^4, \langle \cdot, \cdot \rangle)$  con el producto escalar definido por:

$$\begin{aligned} \langle \bar{x}, \bar{y} \rangle &= 2x_1y_1 + x_2y_2 + x_3y_3 + 2x_4y_4 - x_3y_4 - x_4y_3 \\ \bar{x} &= (x_1, x_2, x_3, x_4), \bar{y} = (y_1, y_2, y_3, y_4) \in \mathbb{R}^4 \end{aligned}$$

Hallar una base ortonormal del subespacio vectorial  $S$  de  $\mathbb{R}^4$  definido por:

$$S = \mathcal{L}(\{\bar{u}_1 = (1, 1, 1, 0), \bar{u}_2 = (1, 0, 0, 0), \bar{u}_3 = (1, 1, 0, 0)\})$$

## BLOQUE 2

- EJERCICIO 1: 3 PUNTOS
- EJERCICIO 2: 4 PUNTOS
- EJERCICIO 3: 3 PUNTOS

1. En el espacio vectorial euclídeo  $(\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R}), \langle \cdot, \cdot \rangle)$  con el producto escalar usual definido por:

$$\langle A, B \rangle = \text{tr}(B^T \cdot A) \quad \text{con } A, B \in \mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R}),$$

(donde  $\text{tr}$  significa la traza de una matriz cuadrada, es decir, la suma de los elementos de su diagonal principal) consideremos cierto subespacio vectorial  $S$  del que sabemos que

$$B = \left\{ A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, A_2 = \begin{pmatrix} -3 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, A_3 = \begin{pmatrix} 0 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} \right\}$$

es una base ortogonal de  $S$ .

Calcular la mejor aproximación de  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$  en  $S$ . Justificar la respuesta.

2. Clasificar en función de los parámetros reales  $p, q$  el siguiente sistema de ecuaciones lineales:

$$\left. \begin{aligned} x_1 + (p+2)x_2 + x_3 &= 0 \\ 2x_1 + (2p+3)x_2 - px_3 &= -1 \\ qx_2 + (p+2)x_3 &= 2q \end{aligned} \right\}$$

3. Consideremos el sistema de ecuaciones lineales siguiente:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -3 \\ 2 & 1 & 0 & -5 \\ 1 & 3 & 1 & 2 \\ 0 & -2 & 2 & 3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ -2 \\ 14 \\ 4 \end{pmatrix}$$

Escribir este sistema en forma vectorial.

Resolver este sistema, si es que es compatible, utilizando el método de Gauss.

## BLOQUE 3

- EJERCICIO 1: 3 PUNTOS
- EJERCICIO 2: 4 PUNTOS
- EJERCICIO 3: 3 PUNTOS

1. Consideremos la matriz real

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 2 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 2 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

Calcular los valores propios de  $A$  indicando su orden o multiplicidad.

Utilizando **exclusivamente** la información anterior razonar si la matriz  $A$  es una matriz invertible o no.

2. Consideremos la matriz real

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 2 & 0 \\ 2 & 2 & 2 & 0 \\ 2 & 2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 3 \end{pmatrix}$$

Teniendo en cuenta que el polinomio característico de  $A$  es:

$$p_A(\lambda) = (\lambda - 6)(\lambda - 3)\lambda^2$$

calcular la dimensión de cada uno de los subespacios propios de  $A$ . Justificar la respuesta.

3. a.- Sea  $A \in \mathcal{M}_{3 \times 3}(\mathbb{R})$  cuyo espectro es:

$$\sigma = \{-2, 1, 0\}$$

Además se cumple que:

$$A \cdot \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = -2 \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} ; \quad A \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} ; \quad A \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Demostrar que  $A$  es diagonalizable y diagonalizar  $A$ .

¿Cuánto vale  $\det A$ ? Justificar la respuesta.

b.- ¿Para qué valores de los parámetros reales  $a, b$  es diagonalizable ortogonalmente la matriz real

$$A = \begin{pmatrix} 1 & a+2 & 0 \\ -a & 2 & 1 \\ 0 & 1 & b-1 \end{pmatrix} ?$$

Justificar la respuesta.