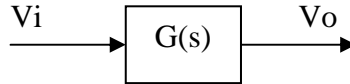


**AUTOEBALUAZIOA**

**1. ARIKETA**

Demagun ondoko bloke-diagramaren bitartez adierazi daitekeen anplifikadore elektronikoa:



Vi(t) sarrerako tentsio **konstantea** izanik eta Vo(t) irteerako tentsioa

- 1) Sistemaren transferentzi funtzioa G(s) kalkulatu, jakinik Vo, sarrerako tentsioa baino 5 bider handiagoa dela (erregimen iraunkorrean) eta Vo-ren balio maximoa 5,2 dela t= π sg denean.
- 2) Vi = δ(t) bada , Zein izango da sistemaren erantzunaVo(t)?. Zein izango da erregimen iraunkorreko balioaV(∞)?
- 3) Sistemari berrelkadura unitarioa eta negatiboa aplikatzen diogunean, zein sarrera motarako sistemak errore finitua dauka? Zein da errore horren balioa?. Nola ezabatu daiteke errore hori?

**EMAITZA:**

- 1) Sistemaren transferentzi funtzioa G(s) kalkulatu, jakinik Vo, sarrerako tentsioa baino 5 bider handiagoa dela (erregimen iraunkorrean) eta Vo-ren balio maximoa 5,2 dela t= π sg denean.

$$R(\%) = \frac{V_{0\_Maximo} - V_{0\_AZKEN}}{V_{0\_AZKEN}} \cdot 100 = \frac{5.2 - 5}{5} \cdot 100 = \%4$$

$$R = e^{\frac{-\pi\delta}{\sqrt{1-\delta^2}}} = 0.04 \Rightarrow \delta = 0.7156$$

$$T_1 = \pi = \frac{\pi}{Wn\sqrt{1-\delta^2}} \Rightarrow Wn = 1.43 \text{ rad / s}$$

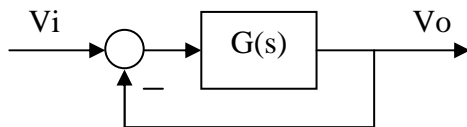
$$G(s) = \frac{k Wn}{s^2 + 2 \delta Wn s + Wn^2} = \frac{10.25}{s^2 + 2.047 s + 2.05}$$

- 2) Vi = δ(t) bada , Zein izango da sistemaren erantzunaVo(t)?. Zein izango da erregimen iraunkorreko balioaV(∞)?

$$Vo(s) = G(s) Vi(s) = \frac{10.25}{s^2 + 2.047 s + 2.05} \cdot 1 \xrightarrow{\text{Laplace}} vo(t) = 10.25 e^{-1.023 t} \text{sen}(t) \xrightarrow{t \rightarrow \infty} 0$$

- 4) Sistemari berrelkadura unitarioa eta negatiboa aplikatzen diogunean, zein sarrera motarako sistemak errore finitua dauka? Zein da errore horren balioa?. Nola ezabatu daiteke errore hori?

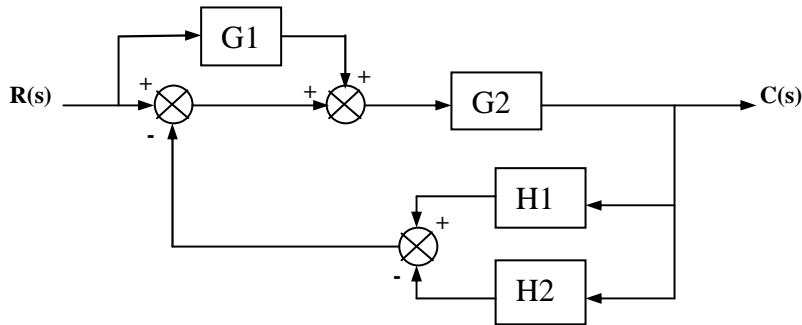
$$kp = \lim_{s \rightarrow 0} G(s)H(s) = 5 \Rightarrow e_{ss} = \frac{1}{1+kp} \times 100 = \%16.7$$



Sarrea **maila unitatearekin** errore finitua dauka, bere balioa: Errorea kontrol integral batekin (PI) ezabatuko litzateke.

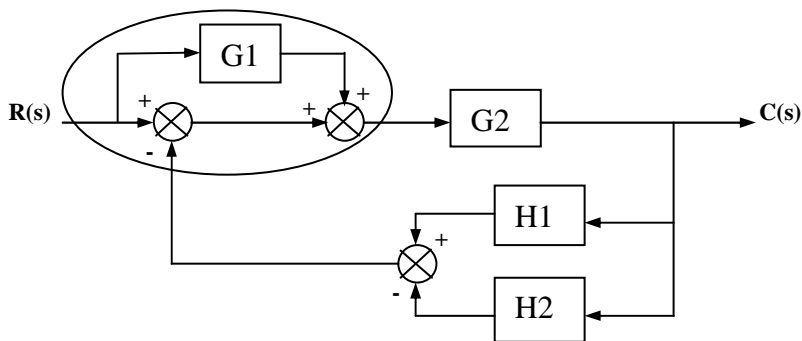
## 2. ARIKETA

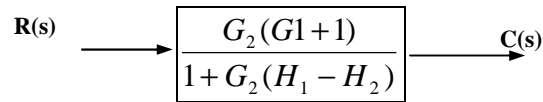
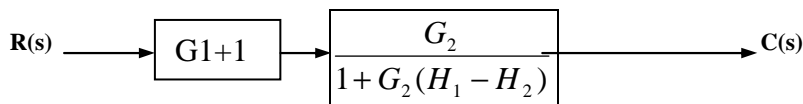
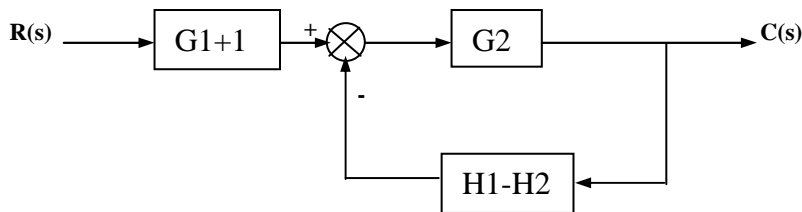
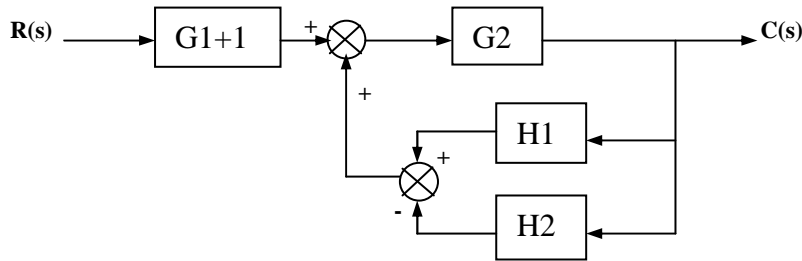
Demagun ondoko bloke-diagrama:



Sinplifikazio-metodoak erabiliz,  $G(s) = \frac{C(s)}{R(s)}$  transferentzi funtzioa lortu.

**EMAITZA:**





### 3. ARIKETA

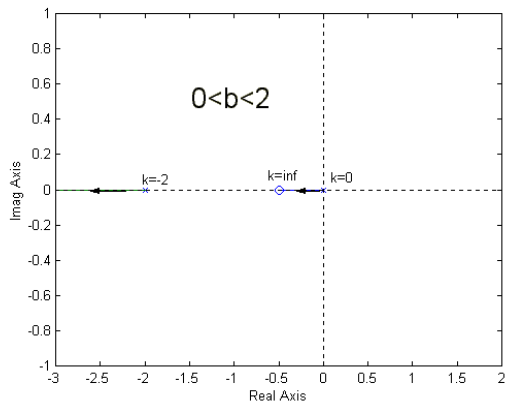
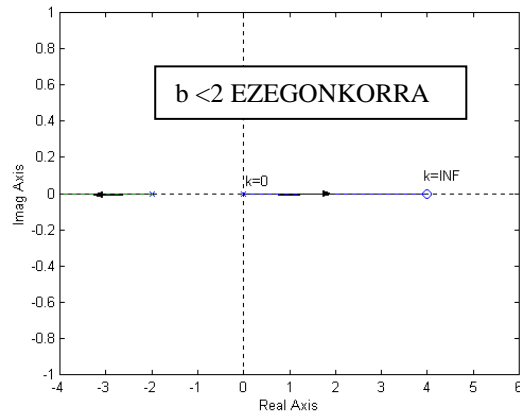
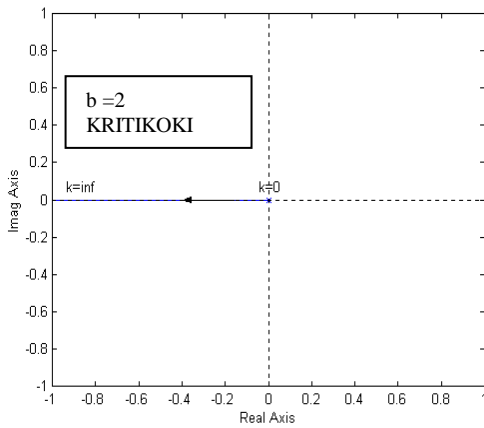
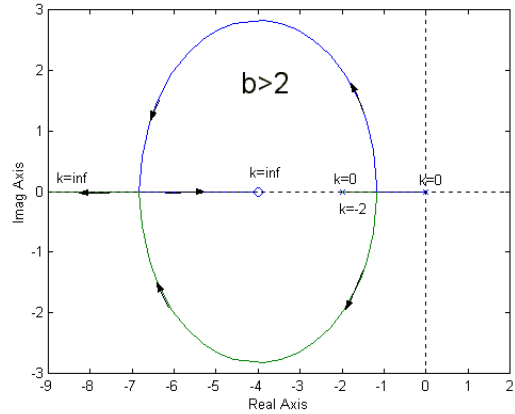
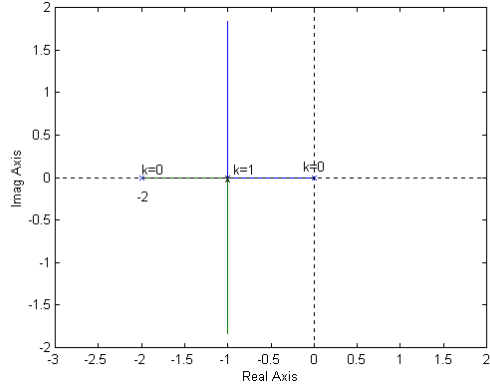
Ondoko lazo irekiko transferentzi funtzioa izanik (berrelikadura unitarioa eta negatiboa) dagokion **Erroen Lekua** irudikatu:

$$GH(s) = \frac{k}{s(s+2)}$$

Lazo irekiko transferentzi funtzio honi zero bat gehitzen zaio  $s = -b$  puntuan. Azaldu zelan aldatzen den Erroen Lekua  $b$  parametroaren funtzio.

Aztertu kasu bakoitzean agertzen diren emaitzak. Ondorioak azaldu.

EMAITZA:



Kasu guztiak egonkorrek dira,  $b < 0$  denean izan ezik.

Jatorrizko sistemaren dispersio-puntua  $-1$  da  $k=1$  denean eta  $2$  asintota ditu  $-90^\circ$  eta  $90^\circ$

$b > 2$  denean sistemak dispersio-puntu bat dauka  $(0, -2)$  tartean eta elkargune-puntu bat  $(-b, \text{inf})$ , asintota bakarra izanik ( $180^\circ$ ). Sarrera maila unitatea izango balitz, poloak irudikariak direnez, erantzuna azpimoteltzailea izango litzateke.

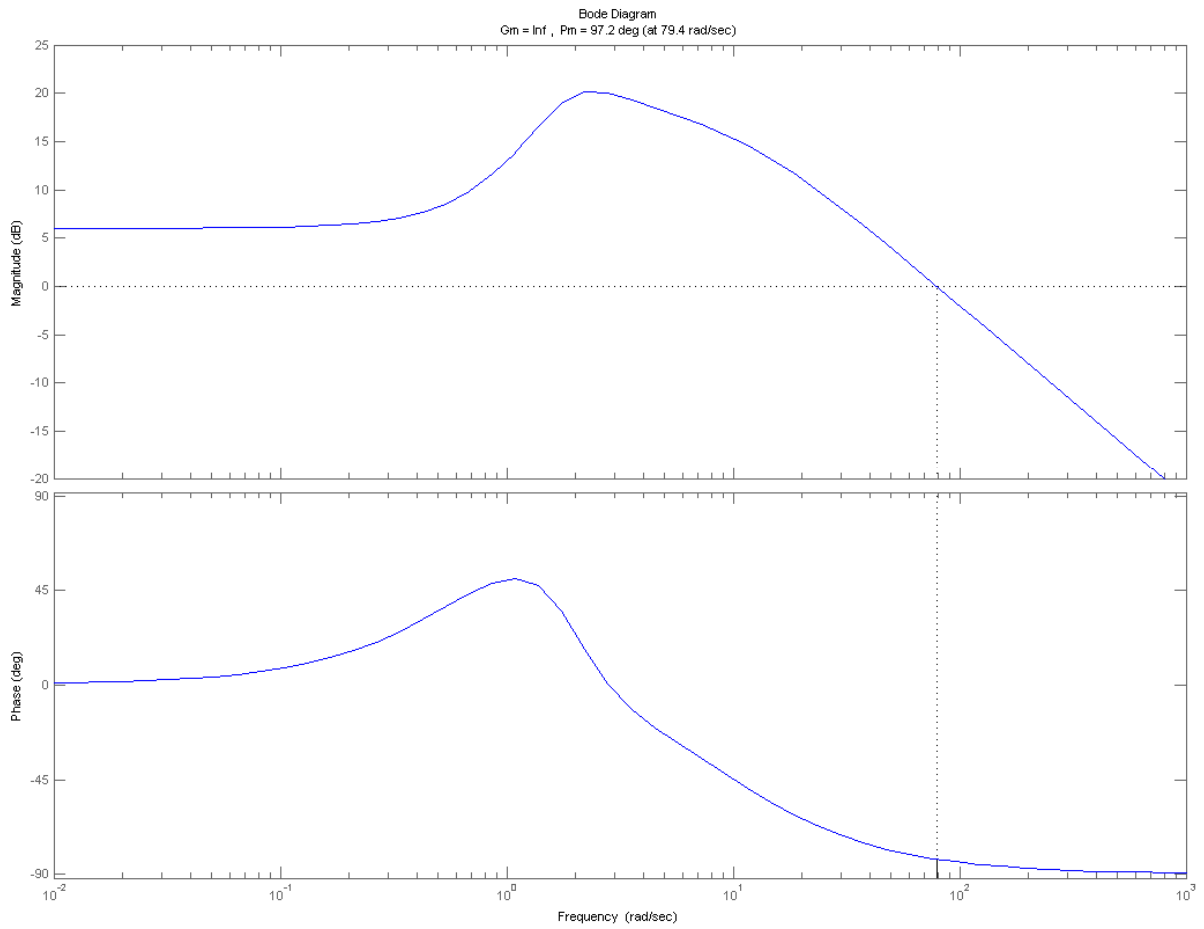
$b < 2$  sistemaren bi polak errealak dira, beraz sarrera maila unitatea bada erantzuna esponontziala izango litzateke.

**4. ARIKETA**

Ondoko lazo irekiko funtzioaren bode-diagramak irudikatu eta egonkortasun erlatiboa aztertu.

$$GH(s) = \frac{80(s+1)^2}{(s^2+2s+4)(s+10)}$$

**EMAITZA:**



Sistema **egonkorra** da, Irabazpen-tartea infinitu eta Fase-tartea= $97.2^\circ > 0$  direlako