

# Técnicas de diseño de algoritmos Divide y Vencerás

Luis Javier Rodríguez Fuentes  
Amparo Varona Fernández

Departamento de Electricidad y Electrónica  
Facultad de Ciencia y Tecnología, UPV/EHU

[luisjavier.rodriguez@ehu.es](mailto:luisjavier.rodriguez@ehu.es)

[amparo.varona@ehu.es](mailto:amparo.varona@ehu.es)

OpenCourseWare 2015  
Campus Virtual UPV/EHU

# Indice

1. Recursividad
  - 1.1. Soluciones recursivas
  - 1.2. Prueba de inducción
  - 1.3. Algoritmos recursivos
  - 1.4. Complejidad temporal de algoritmos recursivos
2. Algoritmos Divide y Vencerás
  - 2.1. Ideas generales
  - 2.2. Esquema
  - 2.3. Complejidad temporal
3. Algoritmos de búsqueda y ordenación más eficientes
  - 3.1. Algoritmos de búsqueda
  - 3.2. Algoritmos de ordenación

## Soluciones recursivas

- Un **algoritmo recursivo** expresa la solución a un problema en términos de una o varias llamadas a sí mismo (llamadas recursivas).
- En una solución recursiva, un problema de tamaño  $n$  se descompone en uno o varios problemas similares de tamaño  $k < n$ .
- Cuando el tamaño de los problemas es lo bastante pequeño, estos se resuelven directamente.
- La solución al problema se construye, por tanto, combinando las soluciones a los problemas más pequeños en que se ha descompuesto.
- La **prueba de corrección** de un algoritmo recursivo equivale a una **demostración por inducción**:
  1. **Caso base:** el método  $\Phi(n)$  funciona cuando  $n \leq n_0$
  2. **Hipótesis de inducción:** se supone que el método  $\Phi(k)$  funciona  $\forall k < n$
  3. **Prueba de inducción:** se demuestra  $\Phi(n)$  a partir de  $\Phi(k)$ , con  $k < n$

Si el caso base resuelve el problema y la expresión general de la solución resuelve el problema a partir de las soluciones a problemas estrictamente más pequeños, entonces el algoritmo es correcto.

# Prueba de inducción

Demostrar por inducción que:

$$\sum_{k=0}^n z^k = \frac{1 - z^{n+1}}{1 - z} \quad \forall n \geq 0 \quad (1)$$

1. **Caso base** ( $n_0 \leq 1$ ). Para  $n = 0$ , es obvio. Para  $n = 1$ , se tiene por un lado:

$$\sum_{k=0}^1 z^k = z^0 + z^1 = 1 + z$$

y por otro lado:

$$\frac{1 - z^2}{1 - z} = \frac{(1 + z)(1 - z)}{1 - z} = 1 + z$$

2. **Hipótesis de inducción.** Se supone que la expresión (1) se cumple  $\forall k < n$ .  
3. **Prueba de inducción:**

$$\begin{aligned} \sum_{k=0}^n z^k &= \sum_{k=0}^{n-1} z^k + z^n = \frac{1 - z^n}{1 - z} + z^n = \frac{1 - z^n + (1 - z)z^n}{1 - z} \\ &= \frac{1 - z^n + z^n - z^{n+1}}{1 - z} = \frac{1 - z^{n+1}}{1 - z} \end{aligned}$$

Por tanto, hemos demostrado el caso general.

# Algoritmos recursivos

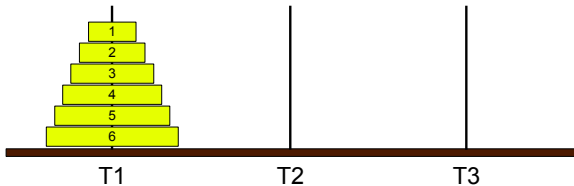
- En un algoritmo recursivo **deben aparecer**:
  - **Un caso base**: una solución directa del problema para tamaños pequeños ( $n \leq n_0$ ).
  - **Un caso general**: una solución recursiva basada en la solución de problemas más pequeños ( $\Phi(n)$  resuelto como combinación de  $\Phi(k)$ , con  $k < n$ ).
- Ejemplo 1: cálculo del factorial de  $n$

$$n! = \begin{cases} 1 & \text{si } n = 0 \\ n * (n - 1)! & \text{si } n > 0 \end{cases}$$

```
def factorial(n):  
    if n==0:  
        return 1  
    else:  
        return n*factorial(n-1)
```

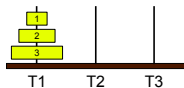
# Algoritmos recursivos

## Ejemplo 2: las torres de Hanoi

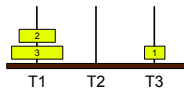


# Algoritmos recursivos

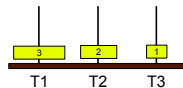
## Torres de Hanoi: secuencia de movimientos para $n = 3$



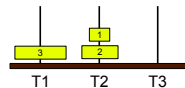
Estado inicial



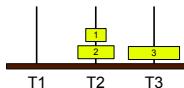
Movimiento 1



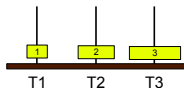
Movimiento 2



Movimiento 3



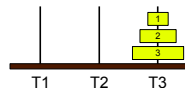
Movimiento 4



Movimiento 5



Movimiento 6



Movimiento 7  
Estado final

# Algoritmos recursivos

- Código en Python:

```
def hanoi(n, origen, auxiliar, destino):  
    if n==1:  
        print(origen, " --> ", destino)  
    else:  
        hanoi(n-1, origen, destino, auxiliar)  
        print(origen, " --> ", destino)  
        hanoi(n-1, auxiliar, origen, destino)
```

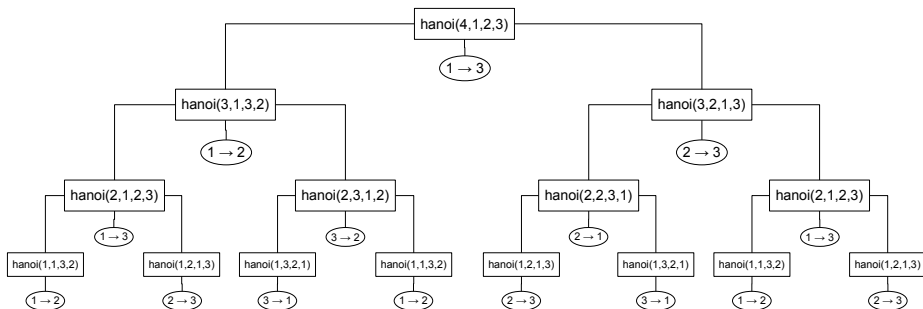
- Número de movimientos en función de  $n$ : número de piezas

$n$	#moves
3	7
4	15
5	31
6	63
7	127
8	255



# Algoritmos recursivos

## Torres de Hanoi: árbol de llamadas para $n = 4$



# Complejidad temporal de algoritmos recursivos

- La complejidad temporal de un algoritmo recursivo puede obtenerse resolviendo una ecuación en diferencias. El primer paso consiste en plantear la ecuación, en la que se distinguirán un caso base y un caso general.

- **Ejemplos**

- Factorial:

$$T(n) = \begin{cases} C_1 & \text{si } n = 0 \\ C_2 + T(n-1) & \text{si } n > 0 \end{cases}$$

- Torres de Hanoi:

$$T(n) = \begin{cases} C_1 & \text{si } n = 1 \\ C_2 + 2T(n-1) & \text{si } n > 1 \end{cases}$$

- **Métodos de resolución**

- Expansión de recurrencias
  - Ecuación característica

## Complejidad temporal: expansión de recurrencias

- **Expansión de recurrencias:** consiste en ir expandiendo términos de manera sucesiva para *inducir* una expresión general de la recurrencia de grado  $k$ , lo que permite llegar al caso base.
- Ejemplo: **Factorial**

$$\begin{aligned}T(n) &= T(n-1) + C_2 = (T(n-2) + C_2) + C_2 \\ &= T(n-2) + 2C_2 = (T(n-3) + C_2) + 2C_2 \\ &= T(n-3) + 3C_2 = (T(n-4) + C_2) + 3C_2 \\ &= T(n-4) + 4C_2 = (T(n-5) + C_2) + 4C_2 \\ &= T(n-k) + kC_2\end{aligned}$$

En este caso, haciendo  $k = n$ , llegamos al caso base:

$$T(n) = T(0) + nC_2 = C_1 + nC_2 \in \Theta(n)$$

## Complejidad temporal: expansión de recurrencias

- Ejemplo: **Torres de Hanoi**

$$\begin{aligned}T(n) &= 2T(n-1) + C_2 = 2(2T(n-2) + C_2) + C_2 \\&= 4T(n-2) + 3C_2 = 4(2T(n-3) + C_2) + 3C_2 \\&= 8T(n-3) + 7C_2 = 8(2T(n-4) + C_2) + 7C_2 \\&= 16T(n-4) + 15C_2 \dots \\&= 2^k T(n-k) + (2^k - 1)C_2\end{aligned}$$

En este caso, haciendo  $k = n - 1$ , llegamos al caso base:

$$T(n) = 2^{n-1}T(1) + (2^{n-1} - 1)C_2 = \left(\frac{C_1 + C_2}{2}\right) 2^n - C_2 \in \Theta(2^n)$$

## Complejidad temporal: ecuación característica

- **Ecuación característica:** se plantea y resuelve la ecuación característica correspondiente a una recurrencia lineal de coeficientes constantes.
- Se plantean soluciones particulares de la forma  $t(n) = x^n$  y se construye una solución general como combinación lineal de soluciones particulares.

$$\begin{array}{l} f(n), g(n) \quad \text{soluciones particulares} \\ \quad \quad \quad \downarrow \\ t(n) = c_1 f(n) + c_2 g(n) \quad \text{también es solución} \end{array}$$

- Las condiciones iniciales se obtienen del caso base.

# Complejidad temporal: ecuación característica

## Recurrencias lineales homogéneas de coeficientes constantes

$$a_0 t(n) + a_1 t(n-1) + \dots + a_k t(n-k) = 0$$

$$t(i) = t_i \quad i = 0, \dots, k-1 \quad \leftarrow \text{condiciones iniciales}$$

$$t(n) = x^n \quad \text{solución} \quad \Rightarrow \quad a_0 x^n + a_1 x^{n-1} + \dots + a_k x^{n-k} = 0$$

$$a_0 x^k + a_1 x^{k-1} + \dots + a_k = 0$$

**ECUACIÓN CARACTERÍSTICA**

$$P_k(x) = a_0 x^k + a_1 x^{k-1} + \dots + a_k$$

**POLINOMIO CARACTERÍSTICO**

Raíces de  $P_k(x)$  :  $\{r_i \text{ con multiplicidad } m_i \mid i \in [1, s], \sum_{i=1}^s m_i = k\}$

$$P_k(x) = \prod_{i=1}^s (x - r_i)^{m_i}$$

$$t(n) = \sum_{i=1}^s \sum_{j=0}^{m_i-1} c_{ij} n^j r_i^n \quad \leftarrow \text{Solución general}$$

$c_{ij} \leftarrow$  condiciones iniciales

## Complejidad temporal: ecuación característica

- Ejemplo: Serie de Fibonacci

$$fib(n) = \begin{cases} n & n \leq 1 \\ fib(n-1) + fib(n-2) & n > 1 \end{cases}$$

$$fib(n) - fib(n-1) - fib(n-2) = 0$$

$$x^2 - x - 1 = 0 \quad \rightarrow \quad r_1 = \frac{1 + \sqrt{5}}{2}, \quad r_2 = \frac{1 - \sqrt{5}}{2}$$

$$fib(n) = c_1 r_1^n + c_2 r_2^n$$

$$\left. \begin{array}{l} fib(0) = c_1 + c_2 = 0 \\ fib(1) = c_1 r_1 + c_2 r_2 = 1 \end{array} \right\} \rightarrow c_1 = \frac{1}{\sqrt{5}}, \quad c_2 = -\frac{1}{\sqrt{5}}$$

$$fib(n) = \frac{1}{\sqrt{5}} \left( \frac{1 + \sqrt{5}}{2} \right)^n - \frac{1}{\sqrt{5}} \left( \frac{1 - \sqrt{5}}{2} \right)^n$$

# Complejidad temporal: ecuación característica

## Recurrencias lineales no homogéneas de coeficientes constantes

$$a_0 t(n) + a_1 t(n-1) + \dots + a_k t(n-k) = \sum_{j=1}^w p_j(n) b_j^n$$

donde  $b_i \neq b_j \forall i \neq j$  y  $p_j(n)$ : polinomio de grado  $d_j$  en  $n$

### POLINOMIO CARACTERÍSTICO

$$P(x) = \left( a_0 x^k + a_1 x^{k-1} + \dots + a_k \right) \prod_{j=1}^w (x - b_j)^{d_j+1}$$

raíces de la parte homogénea

raíces de la parte  
no homogénea



**Solución general**



## Complejidad temporal: ecuación característica

- Ejemplo de recurrencia no homogénea:

$$t(n) = \begin{cases} 0 & n = 0 \\ 2t(n-1) + n + 2^n & n > 0 \end{cases}$$

$$t(n) - 2t(n-1) = n1^n + 2^n$$

$$P(x) = (x-2) \cdot (x-1)^2 \cdot (x-2) = (x-2)^2 \cdot (x-1)^2$$

$$t(n) = c_1 2^n + c_2 n 2^n + c_3 1^n + c_4 n 1^n$$

Introduciendo la solución general en la recurrencia:

$$c_2 2^n - c_4 n + (2c_4 - c_3) = n + 2^n \rightarrow \begin{cases} c_2 = 1 \\ c_4 = -1 \\ c_3 = -2 \end{cases}$$

Finalmente, aplicando la condición inicial (caso base):

$$t(0) = c_1 + c_3 = 0 \rightarrow c_1 = 2$$

$$t(n) = n2^n + 2 \cdot 2^n - n - 2 \in \Theta(n2^n)$$

## Complejidad temporal: ecuación característica

- Otro ejemplo de recurrencia no homogénea: **Torres de Hanoi**

$$t(n) = \begin{cases} 1 & n = 1 \\ 2t(n-1) + 1 & n > 1 \end{cases}$$

$$t(n) - 2t(n-1) = 1$$

$$P(x) = (x - 2) \cdot (x - 1)$$

$$t(n) = c_1 2^n + c_2 1^n$$

Introduciendo la solución general en la recurrencia, obtenemos  $c_2 = -1$ . Finalmente, aplicando la condición inicial (caso base):

$$t(1) = 2c_1 + c_2 = 1 \quad \rightarrow \quad c_1 = 1$$

$$t(n) = 2^n - 1 \quad \in \Theta(2^n)$$

## Complejidad temporal: ecuación característica

- **Cambios de variable.** Muchas recurrencias no se expresan como ecuaciones en diferencias. Sin embargo, se pueden transformar mediante un cambio de variable, resolver la recurrencia resultante e invertir el cambio.
- **Hipótesis:**  $T(n)$  continua y monótona no decreciente.
- **Ejemplo:**

$$T(n) = \begin{cases} 1 & n = 1 \\ 3T\left(\frac{n}{2}\right) + n & n > 1 \end{cases}$$

Cambio de variable:

$$\left. \begin{array}{l} n = 2^i \Leftrightarrow i = \log_2 n \\ t(i) \equiv T(2^i) \end{array} \right\} \rightarrow t(i) - 3t(i-1) = 2^i$$

$$P(x) = (x-3) \cdot (x-2)$$

$$t(n) = c_1 3^i + c_2 2^i$$

$$T(n) = c_1 3^{\log_2 n} + c_2 n = c_1 n^{\log_2 3} + c_2 n$$

Introduciendo la solución general en la recurrencia obtenemos:  $c_2 = -2$ , y aplicando la condición inicial (caso base):  $c_1 = 3$ .

$$T(n) = 3n^{\log_2 3} - 2n \in \Theta\left(n^{\log_2 3}\right)$$

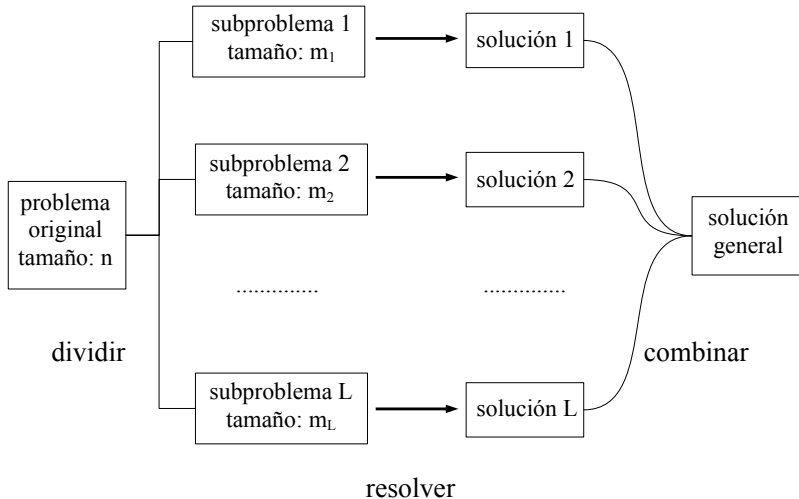
## Divide y Vencerás: ideas generales

- El término **Divide y Vencerás**, en su acepción más amplia, es algo más que una técnica de diseño de algoritmos. Se suele considerar una filosofía general para resolver problemas y se utiliza en muchos ámbitos.
- La técnica de diseño de algoritmos *Divide y Vencerás* trata de resolver un problema de forma recursiva, a partir de la solución de subproblemas del mismo tipo pero de menor tamaño.
- A su vez, estos subproblemas se resolverán de la misma forma y así sucesivamente (recuérdese el caso de las torres de Hanoi), hasta alcanzar subproblemas lo bastante pequeños como para que se puedan resolver directamente.

# Divide y Vencerás: Esquema

1. El problema original se descompone en  $L$  sub-problemas más pequeños:
  - Tamaño del problema original:  $n$
  - Tamaño del sub-problema  $i$ :  $m_i < n$
  - Típicamente (aunque no siempre)  $\sum_{i=1}^L m_i \leq n$
2. **Hipótesis:**
  - Resolver un problema más pequeño tiene un coste menor
  - La solución de los casos muy pequeños ( $n \leq n_0$ ) es trivial y tiene coste fijo
3. Los  $L$  sub-problemas se resuelven por separado, aplicando el mismo algoritmo
4. La solución al problema original se obtiene combinando las soluciones a los  $L$  subproblemas

# Divide y Vencerás: Esquema



## Divide y Vencerás: Esquema

```
def Divide_y_Venceras(p):  
    if EsCasoBase(p):  
        s = ResuelveCasoBase(p)  
    else:  
        lista_subp = Divide(p)  
        lista_subs = list()  
        for subp in lista_subp:  
            subs = Divide_y_Venceras(subp)  
            lista_subs.append(subs)  
        s = Combina(lista_subs)  
    return s
```

- El número de subproblemas ( $L$ ) en que se divide el problema original debe ser pequeño, independiente de la entrada, y a ser posible balanceado (es preferible dividir  $n$  en  $(n/2, n/2)$  que en  $(n-1, 1)$ ).
- Cuando el problema original genera un único subproblema, se habla de **algoritmos de simplificación** (p.e., el algoritmo que calcula el factorial).

# Divide y Vencerás: ventajas e inconvenientes

El esquema Divide y Vencerás tiene las ventajas e inconvenientes que se derivan de un diseño recursivo:

- **Ventajas:**

- simple, robusto y elegante
- buena legibilidad
- fácil depuración y mantenimiento del código

- **Inconvenientes:**

- mayor coste espacial por el uso intensivo de la pila del sistema
- en ocasiones no se reduce, sino que incluso aumenta la complejidad temporal con respecto a soluciones iterativas



## Divide y Vencerás: complejidad temporal (1/6)

- **Caso general:**

$$T_{dyv}(n) = \begin{cases} T_{trivial}(n) & n \leq n_0 \\ T_{dividir}(n, L) + \sum_{i=1}^L T_{dyv}(m_i) + T_{combinar}(n, L) & n > n_0 \end{cases}$$

- **Caso particular (muy frecuente):**

- El problema original (de tamaño  $n$ ) se divide en  $L$  subproblemas de tamaño  $n/b$ , con  $L \geq 1$  y  $b \geq 2$ .
- $T_{trivial}(n) \in \Theta(1)$  ( $n_0 \geq 1$ )
- $T_{dividir}(n, L) + T_{combinar}(n, L) \in \Theta(n^k)$ , con  $k \geq 0$

$$T_{dyv}(n) = \begin{cases} 1 & n \leq n_0 \\ LT_{dyv}\left(\frac{n}{b}\right) + n^k & n > n_0 \end{cases}$$

## Divide y Vencerás: complejidad temporal (2/6)

- Vamos a resolver la recurrencia para  $n \in \{bn_0, b^2n_0, b^3n_0, \dots\}$
- Hipótesis:  $T(n)$  continua y monótona no decreciente
- Cambio de variable:

$$n \equiv b^i n_0 \Leftrightarrow i \equiv \log_b(n/n_0)$$

- Nos queda la siguiente expresión:

$$\begin{aligned} t(i) &\equiv T(b^i n_0) \\ &= LT(b^{i-1} n_0) + (b^i n_0)^k \\ &\equiv Lt(i-1) + n_0^k b^{ik} \end{aligned}$$

- Y la recurrencia queda:

$$t(i) - Lt(i-1) = n_0^k (b^k)^i$$

- La solución general es:

$$t(i) = \begin{cases} c_1 L^i + c_2 (b^k)^i & L \neq b^k \\ c_1 (b^k)^i + c_2 i (b^k)^i & L = b^k \end{cases}$$

## Divide y Vencerás: complejidad temporal (3/6)

$$L \neq b^k$$

- Invirtiendo el cambio nos queda:

$$T(n) = c_1 \left(\frac{n}{n_0}\right)^{\log_b L} + c_2 \left(\frac{n}{n_0}\right)^k = C_1 n^{\log_b L} + C_2 n^k$$

donde:

$$C_1 = c_1 / n_0^{\log_b L}$$

$$C_2 = c_2 / n_0^k$$

- Sustituyendo en la recurrencia original se obtiene:

$$\begin{aligned} n^k &= T(n) - LT(n/b) \\ &= C_1 n^{\log_b L} + C_2 n^k - L \left( C_1 \left(\frac{n}{b}\right)^{\log_b L} + C_2 \left(\frac{n}{b}\right)^k \right) \\ &= \left(1 - \frac{L}{b^k}\right) C_2 n^k \end{aligned}$$

- Y de ahí:  $C_2 = \left(1 - \frac{L}{b^k}\right)^{-1}$

## Divide y Vencerás: complejidad temporal (4/6)

$$L \neq b^k$$

- Se pueden sacar conclusiones sobre el orden de magnitud de  $T(n)$  independientemente del valor de  $C_1$

- La solución general es:

$$T(n) = C_1 n^{\log_b L} + \left(1 - \frac{L}{b^k}\right)^{-1} n^k$$

- $L < b^k$

- $\left(1 - \frac{L}{b^k}\right)^{-1} > 0$  y  $k > \log_b L$

- Por tanto:  $T(n) \in \Theta(n^k) \quad \forall n \in \{bn_0, b^2n_0, b^3n_0, \dots\}$

- $T(n)$  continua y monótona no decreciente  $\Rightarrow \forall n \quad T(n) \in \Theta(n^k)$

- $L > b^k$

- $\left(1 - \frac{L}{b^k}\right)^{-1} < 0$  y  $k < \log_b L$

- $C_1 > 0$ , ya que ha de ser  $T(n) > 0 \quad \forall n$

- $T(n) \in \Theta(n^{\log_b L})$

## Divide y Vencerás: complejidad temporal (5/6)

$$L = b^k$$

- Recordemos que la solución general en este caso es:

$$t(i) = c_1 (b^k)^i + c_2 i (b^k)^i = c_1 (b^i)^k + c_2 i (b^i)^k$$

- Invirtiendo el cambio nos queda:

$$T(n) = c_1 \left(\frac{n}{n_0}\right)^k + c_2 \left(\frac{n}{n_0}\right)^k \log_b \left(\frac{n}{n_0}\right) = C_1 n^k + C_2 n^k \log_b \left(\frac{n}{n_0}\right)$$

donde  $C_1 = c_1/n_0^k$  y  $C_2 = c_2/n_0^k$

- Sustituyendo en la recurrencia original:

$$\begin{aligned} n^k &= T(n) - b^k T(n/b) \\ &= C_1 n^k + C_2 n^k \log_b \left(\frac{n}{n_0}\right) - b^k \left( C_1 \left(\frac{n}{b}\right)^k + C_2 \left(\frac{n}{b}\right)^k \log_b \left(\frac{n}{bn_0}\right) \right) \\ &= C_2 n^k \end{aligned}$$

## Divide y Vencerás: complejidad temporal (6/6)

$$L = b^k$$

- De ahí obtenemos que  $C_2 = 1$
- La solución nos queda:

$$T(n) = C_1 n^k + n^k \log_b \left( \frac{n}{n_0} \right) = (C_1 - \log_b n_0) n^k + n^k \log_b n$$

- Y por tanto, independientemente del valor de  $C_1$ , se tiene que:

$$T(n) \in \Theta(n^k \log n)$$

En resumen:

$$T(n) \in \begin{cases} \Theta(n^k) & L < b^k \\ \Theta(n^k \log n) & L = b^k \\ \Theta(n^{\log_b L}) & L > b^k \end{cases}$$

## Búsqueda dicotómica

- Si el vector está ordenado, el algoritmo de búsqueda más eficiente es la **búsqueda dicotómica**:

```
def bdicr(v,i,j,x):  
    if i>j:  
        return None  
    m=(i+j)//2  
    if x<v[m]:  
        return bdicr(v,i,m-1,x)  
    if x>v[m]:  
        return bdicr(v,m+1,j,x)  
    return m
```

- La función se define recursivamente, reduciendo el intervalo de búsqueda a la mitad con cada llamada
- La primera llamada es:  
`bdicr(v,0,len(v)-1,x)`
- **Mejor caso:** 1 paso/llamada (x está justo en la mitad del vector)
- **Peor caso:**  $\lfloor \log_2(n) \rfloor + 1$  pasos/llamadas (x no se encuentra en el vector)

## Búsqueda dicotómica

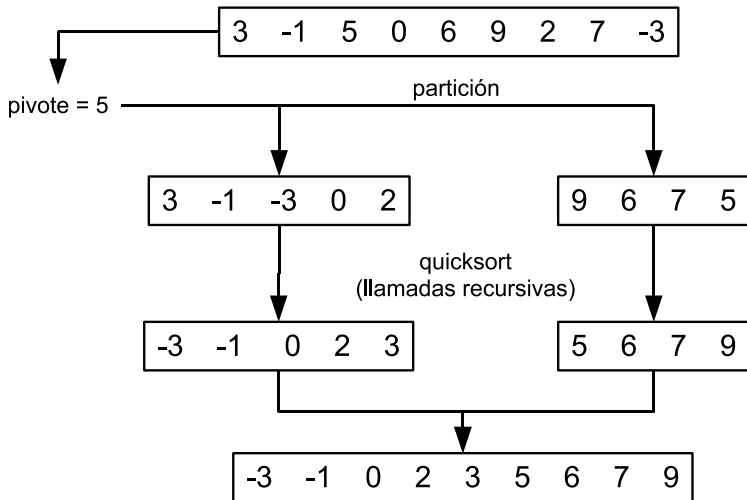
- La búsqueda dicotómica se puede definir también de forma iterativa (ligeramente más eficiente):

```
def bddici(v, x):  
    i=0  
    j=len(v)-1  
    while i<=j:  
        m=(i+j)//2  
        if x<v[m]:  
            j=m-1  
        elif x>v[m]:  
            i=m+1  
        else:  
            return m  
    return None
```

- El coste temporal viene dado por el número de veces que se repiten las instrucciones del bloque `while` (que, en este caso, constituyen un paso)
- **Mejor caso:** 1 iteración (x está justo en la mitad del vector)
- **Peor caso:**  $\lfloor \log_2(n) \rfloor + 1$  iteraciones (x no se encuentra en el vector)



# Ordenación por partición: quicksort



# Ordenación por partición: quicksort

```
import random

def quicksort(v, izq, der):
    # inicializacion
    i=izq
    j=der
    pivote=v[random.randint(izq,der)]

    # ciclo principal (particion)
    while i<=j:
        while v[i]<pivote:
            i=i+1
        while v[j]>pivote:
            j=j-1
        if i<=j:
            tmp=v[i]
            v[i]=v[j]
            v[j]=tmp
            i=i+1
            j=j-1
    # fin ciclo principal

    # llamadas recursivas:
    # mismo indentado
    # que el while i<=j
    if izq<j:
        quicksort(v,izq,j)
    if i<der:
        quicksort(v,i,der)
```

# Ordenación por partición: quicksort

## o Ejemplo:

(0,5) pivote = 0      3 1 7 -1 0 5  
                          0 1 7 -1 3 5  
                          0 -1 7 1 3 5      j=1, i=2

(0,1) pivote = 0      0 -1 7 1 3 5  
                         -1 0 7 1 3 5      j=0, i=1

(2,5) pivote = 5      -1 0 7 1 3 5  
                         -1 0 5 1 3 7      j=4, i=5

(2,4) pivote = 3      -1 0 5 1 3 7  
                         -1 0 3 1 5 7      j=3, i=4

(2,3) pivote = 1      -1 0 3 1 5 7  
                         -1 0 1 3 5 7      j=2, i=3, FIN

# Ordenación por partición: quicksort

## Complejidad temporal

- $n = \text{der} - \text{izq} + 1$  (tamaño del intervalo a ordenar)
- Una parte de los pasos se realizan dentro de la propia llamada: inicialización y ciclo principal
- Al tratarse de un algoritmo recursivo, hay que contabilizar también los pasos que se realizan dentro de las llamadas recursivas (que pueden ser dos, una o ninguna)
- $t(n) = 1 + t_{cp}(n) + t(k) + t(n - k)$  (caso general)
- $t(1) = 1$  (caso base: los tramos de tamaño 1 ya están ordenados)
- Se puede demostrar que el número de incrementos/decrementos, comparaciones e intercambios en el ciclo principal es proporcional a  $n$ :  
 $t_{cp}(n) = a \cdot n + b \in \Theta(n)$

# Ordenación por partición: quicksort

## Complejidad temporal

- Mejor caso:

- $t_m(n) = n + 2 \cdot t_m\left(\frac{n}{2}\right)$

- $t_m(1) = 1$

- Resolviendo esta recurrencia, se obtiene:

$$t_m(n) = n + n \cdot \log_2(n)$$

- Peor caso:

- $t_p(n) = n + t_p(n - 1)$

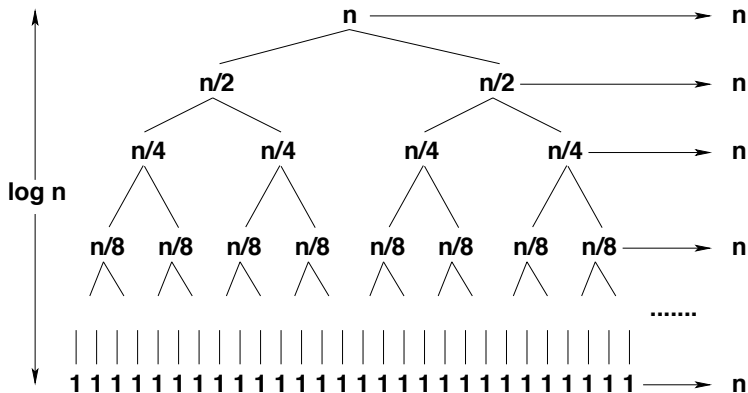
- $t_p(1) = 1$

- Resolviendo esta recurrencia, se obtiene:

$$t_p(n) = \frac{1}{2}n^2 + \frac{1}{2}n$$

# Ordenación por partición: quicksort

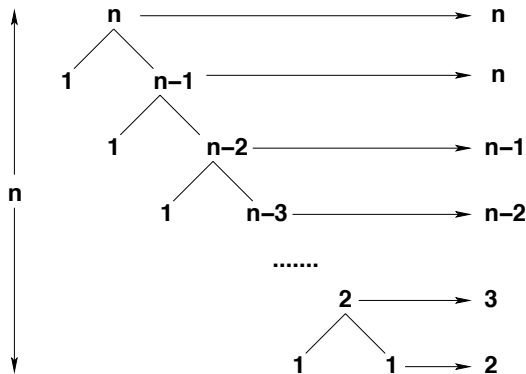
## Esquema del mejor caso



$$\Theta(n \log n)$$

# Ordenación por partición: quicksort

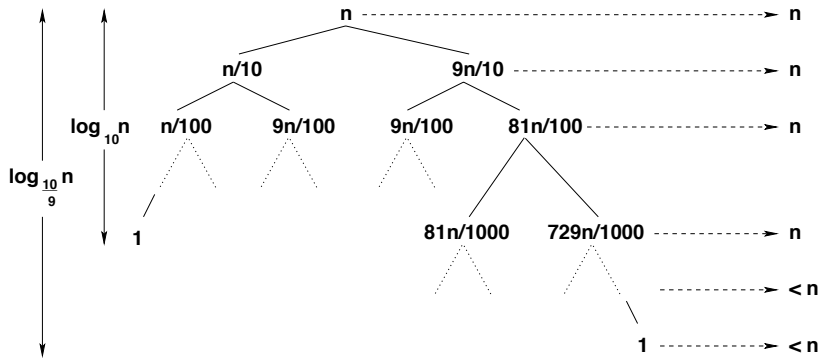
## Esquema del peor caso



$$\sum_{i=1}^n i + n - 1 = \frac{1}{2}n^2 + \frac{3}{2}n - 1 \in \Theta(n^2)$$

# Ordenación por partición: quicksort

Esquema de un caso muy desequilibrado ( $n \rightarrow n/10, 9n/10$ )



$$T(n) < n \log_{\frac{10}{9}} n = n \frac{\log_2 n}{\log_2 \frac{10}{9}} = \frac{1}{\log_2 \frac{10}{9}} n \log_2 n$$

$$T(n) > n \log_{10} n = n \frac{\log_2 n}{\log_2 10} = \frac{1}{\log_2 10} n \log_2 n$$



$$T(n) \in \Theta(n \log n)$$



# Ordenación por partición: quicksort

- En resumen, tras analizar los casos mejor y peor, se verifica:

$$n \cdot \log_2(n) \leq t_{qs}(n) \leq n^2$$

- No obstante, el coste cuadrático se da sólo en un caso muy extremo. Hemos visto que incluso con particiones muy desequilibradas ( $n \rightarrow n/10, 9n/10$ ) el número de pasos es del orden de  $n \cdot \log_2(n)$ .
- **Caso amortizado:** considera todas las posibles particiones y hace un promedio del número de pasos:

$$t_a(n) = n + \frac{1}{n} \sum_{k=1}^{n-1} (t_a(k) + t_a(n-k))$$

- Se puede demostrar (por inducción) que:  $t_a(n) \leq A \cdot n \cdot \log_2(n) + B$
- Así pues, también en un caso realista que promedia todas las posibles particiones el quicksort implica del orden de  $n \cdot \log_2(n)$  pasos.